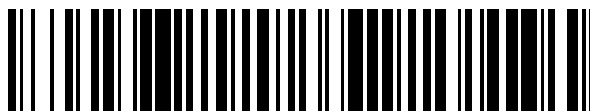


19



OFICINA ESPAÑOLA DE
PATENTES Y MARCAS

ESPAÑA



11 Número de publicación: **2 426 408**

51 Int. Cl.:

B26D 1/36 (2006.01)

B26D 1/43 (2006.01)

A47J 43/25 (2006.01)

12

TRADUCCIÓN DE PATENTE EUROPEA

T3

96 Fecha de presentación y número de la solicitud europea: **20.08.2009 E 11164330 (0)**

97 Fecha y número de publicación de la concesión europea: **03.07.2013 EP 2366509**

54 Título: **Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos en modo continuo con montaje de útil simplificado**

30 Prioridad:

02.09.2008 FR 0855886

02.09.2008 FR 0855888

25.05.2009 FR 0902501

45 Fecha de publicación y mención en BOPI de la traducción de la patente:

23.10.2013

73 Titular/es:

**SEB S.A. (100.0%)
Les 4M Chemin du Petit Bois
69130 Ecully, FR**

72 Inventor/es:

**ROUYER, PHILIPPE;
LAFOND, JEAN-MARIE y
SUBERBIE, NICOLAS**

74 Agente/Representante:

DE ELZABURU MÁRQUEZ, Alberto

ES 2 426 408 T3

Aviso: En el plazo de nueve meses a contar desde la fecha de publicación en el Boletín europeo de patentes, de la mención de concesión de la patente europea, cualquier persona podrá oponerse ante la Oficina Europea de Patentes a la patente concedida. La oposición deberá formularse por escrito y estar motivada; sólo se considerará como formulada una vez que se haya realizado el pago de la tasa de oposición (art. 99.1 del Convenio sobre concesión de Patentes Europeas).

DESCRIPCIÓN

Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos en modo continuo con montaje de útil simplificado.

5 La presente invención se refiere al campo técnico de los aparatos electrodomésticos de recorte de alimentos en modo continuo. Los aparatos del tipo antes citado tienen un útil de trabajo dispuesto entre un conducto de introducción de los alimentos y una salida de evacuación de los alimentos recortados.

10 La presente invención se refiere más particularmente a los aparatos que tienen un útil de trabajo rotativo de tipo troncocónico o cilíndrico.

15 Los documentos WO 2004/012915 y FR 2897522 describen un aparato electrodoméstico de recorte de alimentos que tiene un útil de trabajo de tipo cilíndrico dispuesto según un eje de rotación orientado hacia abajo en la dirección de la salida de evacuación de los alimentos recortados. Esta disposición favorece la evacuación de los alimentos recortados. No obstante, el útil de trabajo rotativo es mantenido en posición en una caja de accesorio por una pieza montada en la parte de evacuación de la caja de accesorio.

20 Un objeto de la presente invención es simplificar la estructura de un aparato electrodoméstico de recorte de alimentos del tipo antes citado.

Otro objeto de la presente invención es simplificar la utilización de un aparato electrodoméstico de recorte de alimentos del tipo antes citado.

25 Estos objetos se consiguen con un aparato electrodoméstico de recorte de alimentos que tiene una base motorizada y un accesorio de trabajo solidario de la base motorizada, en donde el accesorio de trabajo tiene una caja de accesorio que define un alojamiento con una abertura frontal, un órgano de arrastre montado en el alojamiento según un eje inclinado hacia abajo en la dirección de la abertura frontal, y un útil de trabajo rotativo previsto para enganchar con el órgano de arrastre cuando dicho útil de trabajo rotativo está colocado en posición en el alojamiento, en donde la caja de accesorio tiene un conducto que desemboca en el alojamiento enfrente de al menos un órgano de corte del útil de trabajo rotativo, por el hecho de que el órgano de arrastre forma al menos un gancho orientado hacia adelante con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre, que el órgano de arrastre tiene al menos un brazo con una superficie posterior de apoyo inclinada hacia adelante en la dirección de la abertura frontal con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre, en donde la superficie posterior de apoyo está prevista para hacer contacto con una pared de apoyo de liberación del útil de trabajo rotativo, que la caja de accesorio está montada para rotación con la base motorizada, y que el sentido de rotación del útil de trabajo rotativo con respecto al órgano de arrastre para aplicar el útil de trabajo rotativo con el gancho corresponde al sentido de rotación de la caja de accesorio con respecto a la base motorizada. Estas disposiciones permiten facilitar la retirada del útil de trabajo rotativo de la caja de accesorio cuando un trozo de alimento atascado en el conducto obstaculiza la rotación del útil de trabajo rotativo con respecto a la caja de accesorio. El aparato electrodoméstico de preparación de alimentos propuesto tiene una estructura y una utilización especialmente sencillas.

40 Ventajosamente, la superficie posterior de apoyo pertenece al gancho. Esta disposición permite simplificar la estructura del órgano de arrastre.

45 Ventajosamente también, la caja de accesorio está montada por bayoneta sobre la base motorizada. El usuario puede así fácilmente separar la caja de accesorio y el útil de trabajo rotativo de la base motorizada con objeto de ser limpiados.

50 Ventajosamente también, el útil de trabajo rotativo es troncocónico. Esta disposición favorece también la expulsión de los alimentos de los alimentos cortados por el útil de trabajo rotativo.

55 Ventajosamente también, dicho órgano de corte es solidario de un cuerpo realizado de material plástico. Esta disposición permite facilitar la realización del útil de trabajo rotativo al ofrecer una mayor libertad de formas. Esta disposición permite también facilitar la identificación de los diferentes útiles de trabajo rotativos utilizando colores diferentes para los cuerpos de dichos útiles de trabajo rotativos.

60 Ventajosamente también, el cuerpo tiene un órgano de arrastre previsto para enganchar con el órgano de arrastre. Esta disposición permite realizar más fácilmente unas paredes de espesores diferentes al nivel del órgano de arrastre.

Según una forma de realización ventajosa, el órgano de arrastre forma entre dos y ocho ganchos. Esta disposición permite un buen equilibrado del arrastre y se facilita el montaje del útil de trabajo rotativo. Según una forma de realización preferida, el órgano de arrastre forma entre tres y seis ganchos.

65 Preferiblemente, el número de ramas del órgano de arrastre se corresponde con el número de brazos del órgano de arrastre.

La invención será mejor conocida mediante el estudio de un ejemplo de realización, tomado a título en modo alguno limitativo, ilustrado en las figuras anejas, en las que:

- 5 - la figura 1 es una vista en perspectiva y despiezada de un aparato de preparación culinaria según la invención;
- la figura 2 es una vista en sección longitudinal del aparato ilustrado en la figura 1;
- la figura 3 es una vista lateral de una caja de accesorio y de un empujador del aparato ilustrado en las figuras 1 y 2;
- la figura 4 es una vista en perspectiva de la caja de accesorio y del empujador ilustrados en la figura 3, que muestran un órgano de arrastre dispuesto en un alojamiento de la caja de accesorio;
- 10 - la figura 5 es una vista en perspectiva del órgano de arrastre que se ve en la figura 4;
- la figura 6 es una vista lateral de un útil de trabajo rotativo del aparato ilustrado en las figuras 1 y 2;
- la figura 7 es una vista de frente del útil de trabajo rotativo ilustrado en la figura 6;
- la figura 8 es una vista en perspectiva de la caja de accesorio ilustrada en las figuras 3 y 4 que reciben el útil de trabajo rotativo ilustrado en las figuras 6 y 7;
- 15 - la figura 9 es una vista parcial en sección ampliada de la figura 2;
- la figura 10 es una vista parcial en perspectiva que muestra el montaje del útil de trabajo rotativo ilustrado en las figuras 6 y 7 en el órgano de arrastre ilustrado en la figura 5;
- la figura 11 es una vista parcial en perspectiva que muestra el arrastre del útil de trabajo rotativo ilustrado en las figuras 6 y 7 por el órgano de arrastre ilustrado en la figura 5.

20 El aparato electrodoméstico de recorte de alimentos ilustrado en las figuras 1 a 11 comprende una base motorizada 1 y un accesorio de trabajo 2.

25 Tal como se ve en la figura 1, el accesorio de trabajo 2 tiene una caja de accesorio 3 que define un alojamiento 4 con una abertura frontal 5. El accesorio de trabajo 2 tiene un útil de trabajo rotativo 6, y si se desea, al menos otro útil de trabajo rotativo 7 intercambiable con el útil de trabajo rotativo 6.

30 El accesorio de trabajo 2 tiene un órgano de arrastre 8 montado en el alojamiento 4. Dicho órgano de arrastre 8 está montado en el alojamiento 4 enfrente de la abertura frontal 5. Dicha abertura frontal 5 está prevista para la introducción del útil de trabajo rotativo 6. Dicho útil de trabajo rotativo 6 está previsto para enganchar con el órgano de arrastre 8 cuando dicho útil de trabajo rotativo 6 está colocado en el alojamiento 4.

35 La caja de accesorio 3 tiene un conducto 10 que desemboca en el alojamiento 4. Un empujador 11 puede ser insertado en el conducto 10. El empujador 11 tiene un extremo 12 provisto de unas protuberancias 13 previstas para mantener los alimentos introducidos en el conducto 10. Preferiblemente, las protuberancias 13 se extienden según una dirección transversal al movimiento del útil de trabajo rotativo 6 arrastrado en rotación en el alojamiento 4.

40 Según una forma de realización preferida ilustrada en las figuras, el útil de trabajo rotativo 6 es troncocónico. El ángulo de abertura del útil de trabajo rotativo 6 es por ejemplo 24°.

45 Como mejor se ve en la figura 2, el órgano de arrastre 8 está montado en el alojamiento 4 según un eje de rotación 14 inclinado hacia abajo en la dirección de la abertura frontal 5. El conducto 10 desemboca en el alojamiento 4 enfrente de al menos un órgano de corte 15 del útil de trabajo rotativo 6.

50 Tal como se muestra en la figura 2, el accesorio de trabajo 2 es solidario de la base motorizada 1. El eje de rotación 14 tiene una inclinación de 8° hacia abajo con respecto al plano de apoyo de la base motorizada 1.

55 La base motorizada 1 tiene una caja 20 que aloja un motor eléctrico 21. Dicho motor eléctrico 21 está acoplado a una salida de arrastre 22 por medio de una transmisión de engranajes 23. Si se desea, se puede utilizar otro tipo de transmisión. El motor eléctrico 21 está asociado a unos medios de accionamiento 24 tales como, por ejemplo, un botón empujador 25.

60 Tal como se ha mostrado en las figuras 3 y 4, el alojamiento 4 está definido por una pared troncocónica 16. El órgano de arrastre 8 está montado en una pared de fondo 17 prolongada por la pared troncocónica 16. El conducto 10 desemboca en una abertura superior 18 de la pared troncocónica 16.

65 Como se muestra en las figuras 3 y 5, el órgano de arrastre 8 está acoplado a un eje de arrastre 19. Dicho eje de arrastre 19 atraviesa la pared de fondo 17.

La caja de accesorio 3 está montada para rotación con la base motorizada 1. Más particularmente, la caja de accesorio 3 tiene unos órganos de enganche 26 dispuestos en oposición a la abertura frontal 5. Dichos órganos de enganche 26 están previstos para enganchar con los órganos de retención 27 dispuestos en la base motorizada 1, que se ven en la figura 1. Los órganos de retención 27 están dispuestos alrededor de la salida de arrastre 22. De este modo la caja de accesorio 3 está montada por bayoneta sobre la base motorizada 1. Como se ha representado en la figura 2, la salida de arrastre 22 engancha con el eje de arrastre 19 acoplado al órgano de arrastre 8. De este modo el órgano de arrastre 8 es arrastrado en rotación por el motor eléctrico 21.

5 Tal como se ha representado en las figuras 6 y 7, el útil de trabajo rotativo 6 tiene una pared lateral circunferencial 30 acoplada a una pared trasera 31. El útil de trabajo rotativo 6 tiene un órgano de arrastre 32 previsto para enganchar con el órgano de arrastre 8. Dicho órgano de arrastre 32 está dispuesto en la pared trasera 31. De este modo, el útil de trabajo rotativo 6 tiene un extremo abierto 33 dispuesto en oposición al órgano de arrastre 32.

10 La pared lateral circunferencial 30 tiene un extremo libre 34 que define una abertura de vertido 35. Como se ve en la figura 2, dicha abertura de vertido 35 del útil de trabajo rotativo 6 está dispuesta en oposición a la pared de fondo 17 del alojamiento 4.

15 Como se ha representado en las figuras 6 y 7, el útil de trabajo rotativo 6 tiene un cuerpo 36 realizado de material plástico. El cuerpo 36 forma una parte de la pared lateral circunferencial 30. El cuerpo 36 tiene una abertura lateral 37 a través de la cual se extiende el órgano de corte 15. Dicho órgano de corte 15 está dispuesto en la pared lateral circunferencial 30. El órgano de corte 15 es solidario del cuerpo 36 realizado de material plástico. El cuerpo 36 tiene otra abertura lateral 37' a través de la cual se extiende otro órgano de corte 15'. Este otro órgano de corte 15' está dispuesto en la pared lateral circunferencial 30.

20 El órgano de corte 15 y el otro órgano de corte 15' se obtienen, por ejemplo, a partir de una chapa metálica. El cuerpo 36 está, por ejemplo, moldeado sobre el órgano de corte 15 y sobre el otro órgano de corte 15'. La pared trasera 31 pertenece al cuerpo 36.

25 Como se ha mostrado en la figura 7, el órgano de arrastre 32 está formado por una abertura 38 dispuesta en la pared trasera 31. La abertura 38 tiene una forma en estrella. La abertura 38 tiene unas ramas 39 que se extienden radialmente a partir de una parte central 40. No obstante, dichas ramas 39 tienen unas paredes internas 41 que definen una parte de hélice con objeto de asegurar un mejor enganche con el órgano de arrastre 8. Con este objeto las paredes internas 41 están inclinadas con relación al eje geométrico del útil de trabajo 6.

30 El útil de trabajo rotativo 6 colocado en posición en el alojamiento 4 es susceptible de apoyarse en el interior del alojamiento 4. Para esto el útil de trabajo rotativo 6 lleva un collarín 42.

35 Como se puede ver en la figura 6, el collarín 42 sale del cuerpo 36. Dicho collarín 42 define el extremo abierto 33 del útil de trabajo rotativo 6. El órgano de corte 15 está dispuesto entre el collarín 42 y el órgano de arrastre 32.

La figura 8 ilustra el útil de trabajo rotativo 6 en posición en la caja de accesorio 3.

40 Entonces, tal como se ve en las figuras 2 y 9, el útil de trabajo rotativo 6 montado en el órgano de arrastre 8 es susceptible de apoyarse en una parte inferior del alojamiento 4 en un tope de retención 43.

Más particularmente, el collarín 42 está previsto para apoyarse en el tope de retención 43. Según el modo de realización preferido ilustrado en las figuras, el tope de retención 43 está formado por una pared inferior 44 del alojamiento 4 dirigido hacia arriba en la dirección de la abertura frontal 5.

45 Como puede verse en las figuras 10 y 11, el órgano de arrastre 8 forma al menos un gancho 45 orientado hacia adelante con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre 8. El gancho 45 tiene una superficie de arrastre 46 prolongada en el lado de la abertura frontal 5 por una superficie de retención 47.

50 La superficie de arrastre 46 está dispuesta en una cara anterior del gancho 45 con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre 8. De este modo la cara de arrastre anterior 46 puede apoyarse en el órgano de arrastre 32 cuando el órgano de arrastre 8 arrastra en rotación el útil de trabajo rotativo 6. Como se ve en la figura 5, la superficie de arrastre 46 tiene una inclinación inferior a 45° con respecto al eje de rotación 14.

55 La superficie de retención 47 está dispuesta transversalmente con respecto al eje de rotación 14 del órgano de arrastre 8. Dicha superficie de retención 47 está dispuesta entre la cara de arrastre anterior 46 y la abertura frontal. De este modo, la superficie de retención 47 puede retener la cara interna de la pared trasera 31 del útil de trabajo rotativo 6 cuando el útil de trabajo 6 está montado en el órgano de arrastre.

60 Preferiblemente, el sentido de rotación del útil de trabajo rotativo 6 con respecto al órgano de arrastre 8 para aplicar el útil de trabajo rotativo 6 con el gancho 45 corresponde al sentido de rotación de la caja de accesorio 3 con respecto a la base motorizada 1 para solidarizar la caja de accesorio 3 con la base motorizada 1.

65 Ventajosamente, el órgano de arrastre 8 tiene al menos un brazo 48 con una superficie posterior de apoyo 49 inclinada hacia adelante en la dirección de la abertura frontal 5 con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre 8, y la superficie posterior de apoyo 49 está prevista para hacer contacto con una pared de apoyo de liberación 50 del útil de trabajo rotativo 6.

ES 2 426 408 T3

Más particularmente, el gancho 45 está dispuesto en el brazo 48. La superficie posterior de apoyo 49 pertenece al gancho 45. Dicha superficie posterior de apoyo 49 se extiende entre una base 51 y un vértice 52 del gancho 45.

5 Ventajosamente, la superficie de arrastre 46 está inclinada hacia adelante con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre 8, y el útil de trabajo rotativo 6 tiene una pared de arrastre 53 inclinada en correspondencia.

Como se ha representado en las figuras 1, 4, 5 y 8, el órgano de arrastre 8 forma cinco ganchos 45. El órgano de arrastre 8 tiene igualmente cinco brazos 48. El órgano de arrastre 32 tiene cinco ramas 49.

10 Ventajosamente, el órgano de arrastre 8 forma entre dos y ocho ganchos 45, y preferiblemente entre tres y seis ganchos 45.

Ventajosamente, el órgano de arrastre 32 tiene entre dos y ocho ramas 49, y preferiblemente entre tres y seis ramas 49.

15 Preferiblemente, el número de brazos 48 es igual al número de ramas 49.

La pared de apoyo de liberación 50 y la pared de arrastre 53 pertenecen a las paredes internas 41 de las ramas 39 del órgano de arrastre 32.

20 El aparato según la invención funciona y se utiliza de la siguiente manera.

El usuario monta la caja de accesorio 3 sobre la base motorizada 1 de manera que se apliquen los órganos de enganche 26 con los órganos de retención 27. Cuando la caja de accesorio 3 es solidaria de la base motorizada 1 el usuario introduce el útil de trabajo rotativo 6 en el alojamiento 4. Los vértices 52 de los ganchos 45 salen entonces de la abertura 38, tal como se ha representado en la figura 10. El collarín 42 del útil de trabajo rotativo 6 puede apoyarse contra el tope de retención 43 formado en la pared inferior 44 del alojamiento 4 dirigido hacia arriba en la dirección de la abertura frontal 5. De este modo, el útil de trabajo rotativo 6 es retenido en la caja de accesorio 3. La colocación del útil de trabajo rotativo 6 en el alojamiento 4 está facilitada por la ausencia de una pieza de retención adicional.

El usuario puede poner en marcha el aparato. Los alimentos introducidos en el conducto 10 son troceados por el órgano de corte 15 y contribuyen a hacer girar la pared trasera 31 del útil de trabajo rotativo 6 con respecto a los ganchos 45 del órgano de arrastre 8, tal como está representado en la figura 11. El útil de trabajo rotativo 6 es mantenido de este modo en el órgano de arrastre 8 aunque el eje de rotación 14 del órgano de arrastre 8 está inclinado hacia abajo en la dirección de la abertura frontal 5 del alojamiento 4 de la caja de accesorio 3.

Para retirar el útil de trabajo rotativo 6, el usuario puede hacer pivotar la caja de accesorio 3 con respecto a la base motorizada 1, sobre todo cuando un trozo de alimento atascado en el conducto 10 impide la rotación del útil de trabajo rotativo 6 con respecto a la caja de accesorio 3. El pivotamiento de la caja de accesorio 3 con respecto a la base motorizada 1 hace girar el útil de trabajo rotativo 6 con respecto al órgano de arrastre 8. La superficie posterior de apoyo 49 inclinada hacia adelante en la dirección de la abertura frontal 5 con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre 8 hace contacto con la pared de apoyo del útil de trabajo rotativo 6 y libera el útil de trabajo rotativo 6 del órgano de arrastre 8. Como alternativa, el usuario puede girar el útil de trabajo rotativo 6 en el alojamiento 4 según el sentido de rotación opuesto al sentido de arrastre del órgano de arrastre 8. La superficie posterior de apoyo 49 hace contacto igualmente con la pared de apoyo de liberación 50 del útil de trabajo rotativo 6 del órgano de arrastre 8. Se facilita la retirada del útil de trabajo rotativo 6 del alojamiento 4.

50 A título de variante, la superficie posterior de apoyo 49 inclinada hacia adelante del órgano de arrastre 8 puede ser aplicada independientemente del tope de retención 43 asociado al órgano de arrastre 8 montado en el alojamiento 4 según un eje de rotación 14 inclinado hacia abajo en la dirección de la abertura frontal 5, y viceversa. La superficie posterior de apoyo 49 inclinada hacia adelante del órgano de arrastre 8 está preferiblemente asociada a un útil de trabajo rotativo 6 que tiene una pared lateral circunferencial 30 con una parte inferior inclinada hacia abajo en la dirección de la abertura frontal 5 para facilitar la evacuación de los alimentos recortados.

55 A título de variante, el útil de trabajo rotativo 6 no tiene necesariamente un collarín 42 previsto para apoyarse en la superficie inferior del alojamiento 4. El útil de trabajo rotativo 6 podría especialmente tener varias partes de collarín discontinuas previstas para apoyarse en la superficie inferior del alojamiento 4 o incluso una serie de nervaduras periféricas previstas para apoyarse en la superficie inferior del alojamiento 4.

60 A título de variante, el útil de trabajo rotativo 6 no es necesariamente troncocónico, sino que también puede ser sobre todo cilíndrico.

65 A título de variante, la superficie posterior de apoyo 49 puede ser dispuesta en una nervadura distinta del gancho 45.

ES 2 426 408 T3

A título de variante, la caja de accesorio 3 no está necesariamente montada con la base motorizada 1 por medio de bayonetas. La caja de accesorio 3 puede, por ejemplo, estar montada con la base motorizada 1 mediante atornillado. Preferiblemente, la caja de accesorio 3 puede moverse con respecto a la base motorizada 1.

5 A título de variante, el número de ramas 49 del órgano de arrastre 32 puede ser superior al número de brazos 48 del órgano de arrastre 8.

A título de variante, el órgano de arrastre 32 del útil de trabajo rotativo 6 no está necesariamente formado por una abertura que atraviesa la pared trasera 31 del útil de trabajo rotativo 6.

10

A título de variante, todos los brazos 48 no están necesariamente provistos de ganchos 45.

A título de variante, la inclinación del eje de rotación 14 no está necesariamente a 8° hacia abajo con respecto al plano de apoyo de la base motorizada 1, sino que puede sobre todo estar comprendida entre 0° y 20° hacia abajo con respecto al plano de apoyo de la base motorizada 1, y preferiblemente entre 2° y 15° hacia abajo con respecto al plano de apoyo de la base motorizada 1 cuando el órgano de arrastre 8 es susceptible de apoyarse en una parte inferior del alojamiento 4 contra el tope de retención 43.

15

La presente invención no está en forma alguna limitada al ejemplo de realización descrito, sino que engloba numerosas modificaciones en el marco de las reivindicaciones.

20

REIVINDICACIONES

1. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos que comprende una base motorizada (1) y un accesorio de trabajo (2) solidario de la base motorizada (1), en donde el accesorio de trabajo (2) tiene una caja de accesorio (3) que define un alojamiento (4) con una abertura frontal (5), un órgano de arrastre (8) montado en el alojamiento (4) según un eje de rotación (14) inclinado hacia abajo en la dirección de la abertura frontal (5), y un útil de trabajo rotativo (6) previsto para enganchar con el órgano de arrastre (8) cuando dicho útil de trabajo rotativo (6) está colocado en posición en el alojamiento (4), la caja de accesorio (3) tiene un conducto (10) que desemboca en el alojamiento (4) enfrente de al menos un órgano de corte (15, 15') del útil de trabajo rotativo (6), caracterizado porque el órgano de arrastre (8) forma al menos un gancho (45) orientado hacia adelante con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre (8), porque dicho órgano de arrastre (8) tiene al menos un brazo (48) con una superficie posterior de apoyo (49) inclinada hacia adelante en la dirección de la abertura frontal (5) con respecto al sentido de rotación del órgano de arrastre (8), en donde la superficie posterior de apoyo (49) está prevista para hacer contacto con una pared de apoyo de liberación (50) del útil de trabajo rotativo (6), porque la caja de accesorio (3) está montada para rotación con la base motorizada (1), y porque el sentido de rotación del útil de trabajo rotativo (6) con respecto al órgano de arrastre (8) para aplicar el útil de trabajo rotativo (6) con el gancho (45) corresponde al sentido de rotación de la caja de accesorio (3) con respecto a la base motorizada (1) para solidarizar dicha caja de accesorio (3) con la base motorizada (1).
2. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos según la reivindicación 1, caracterizado porque la superficie posterior de apoyo (49) pertenece al gancho (45).
3. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos según una de las reivindicaciones 1 ó 2, caracterizado porque la caja de accesorio (3) está montada por bayoneta sobre la base motorizada (1).
4. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos según una de las reivindicaciones 1 a 3, caracterizado porque el útil de trabajo rotativo (6) es troncocónico.
5. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos según una de las reivindicaciones 1 a 4, caracterizado porque el órgano de corte (15, 15') es solidario de un cuerpo (36) realizado de material plástico.
6. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos según la reivindicación 5, caracterizado porque el cuerpo (36) tiene un órgano de arrastre (32) previsto para enganchar con el órgano de arrastre (8).
7. Aparato electrodoméstico de recorte de alimentos según una de las reivindicaciones 1 a 6, caracterizado porque el órgano de arrastre (8) forma entre dos y ocho ganchos (45), y preferiblemente entre tres y seis ganchos (45).

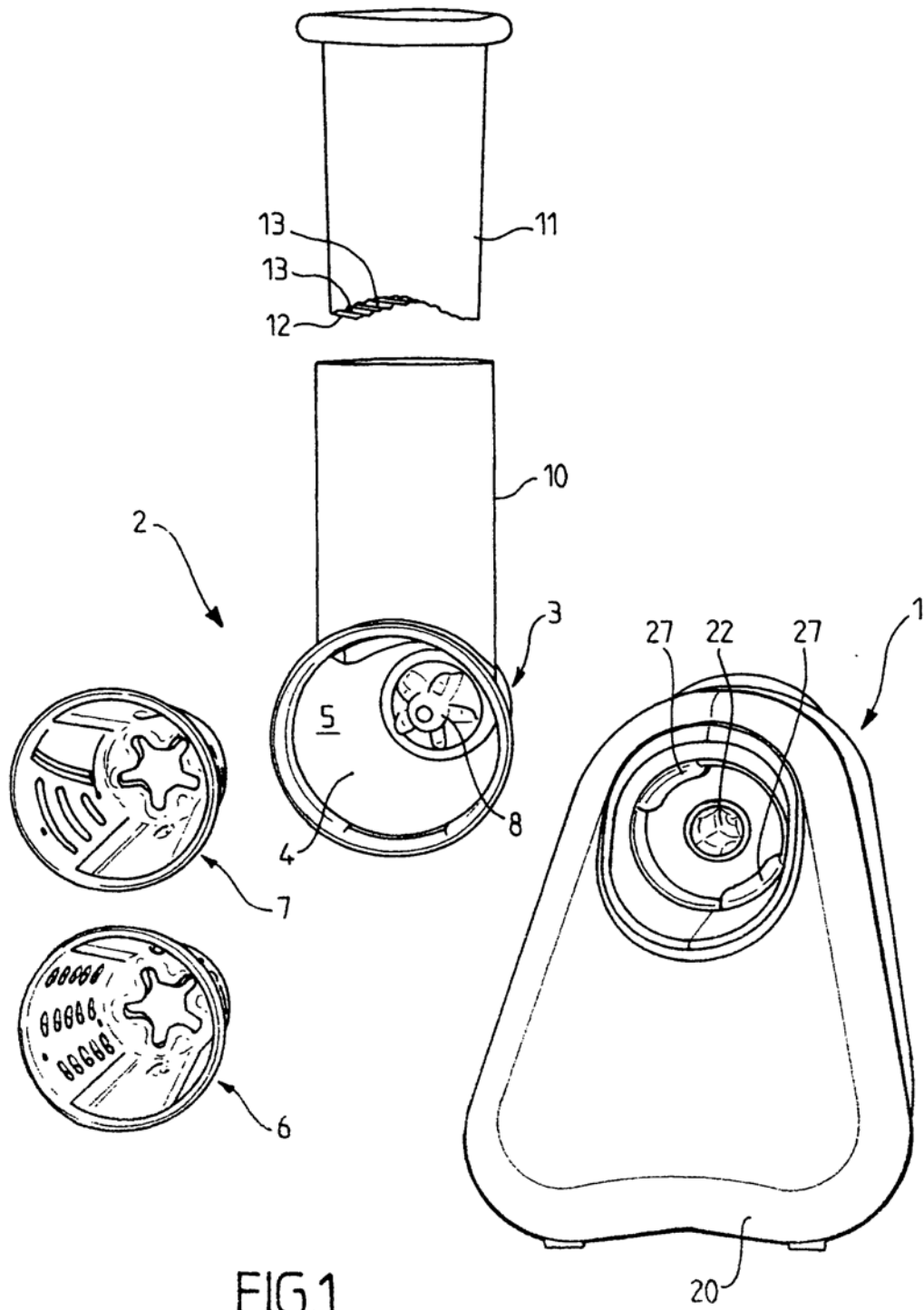
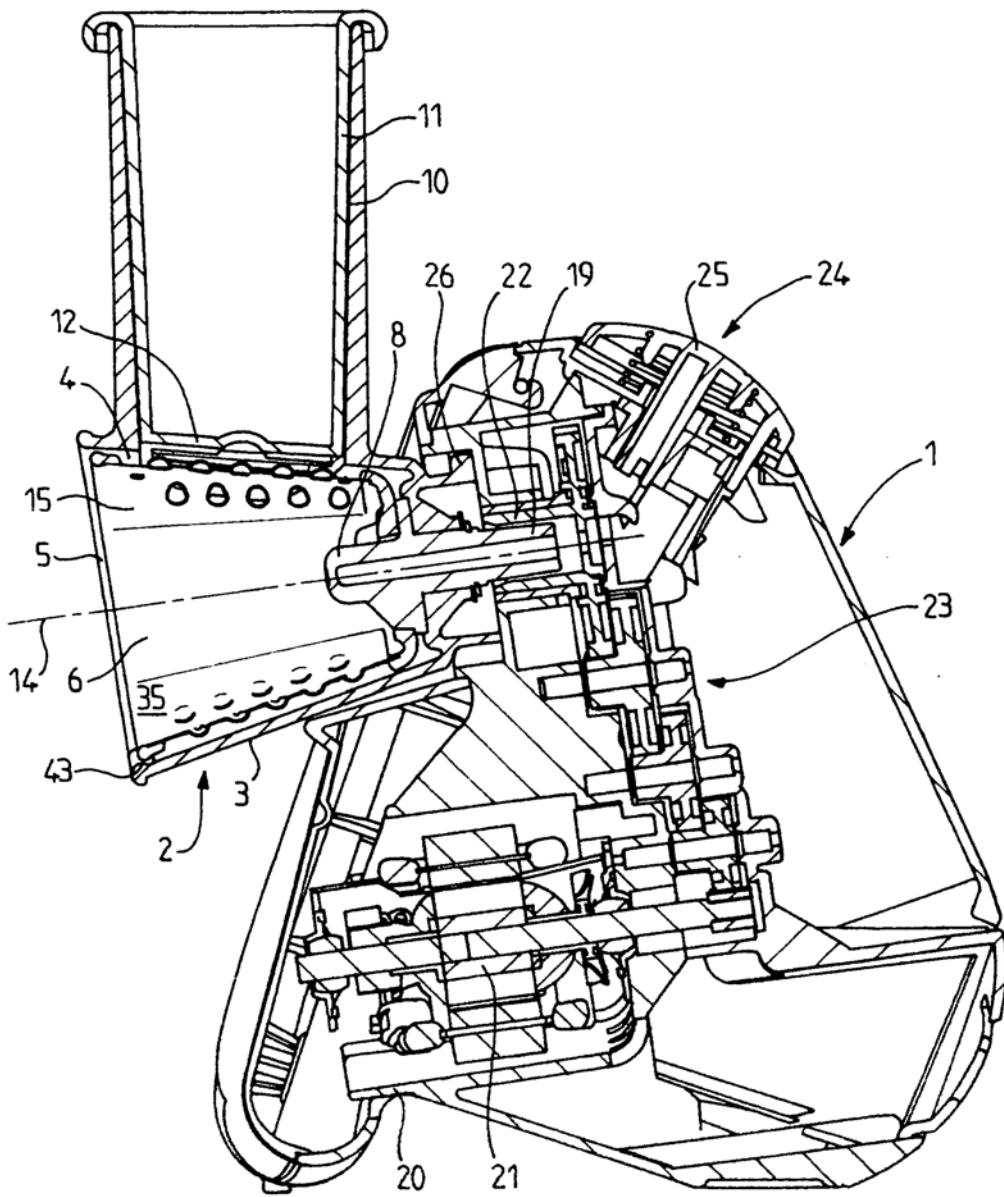


FIG.1



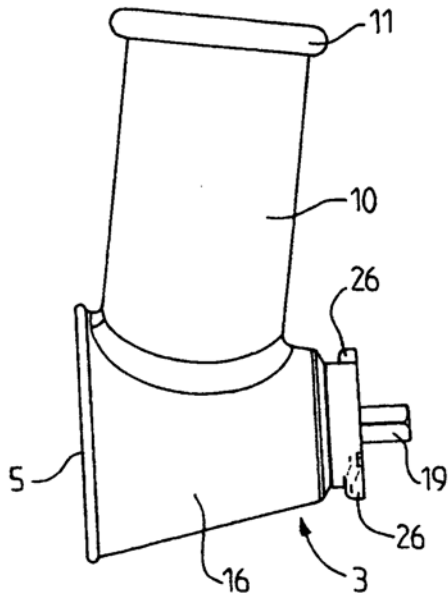


FIG. 3

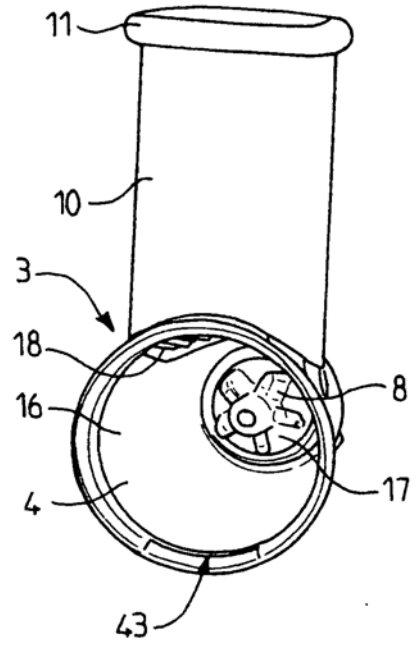


FIG. 4

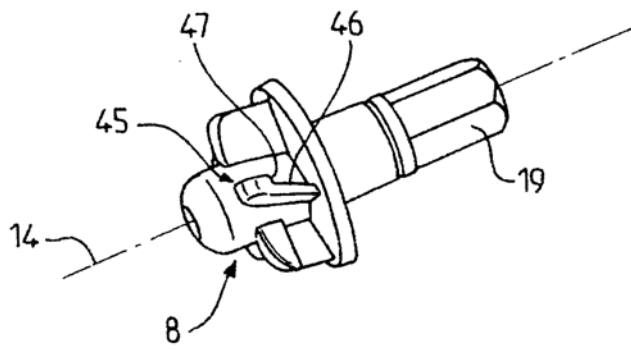


FIG. 5

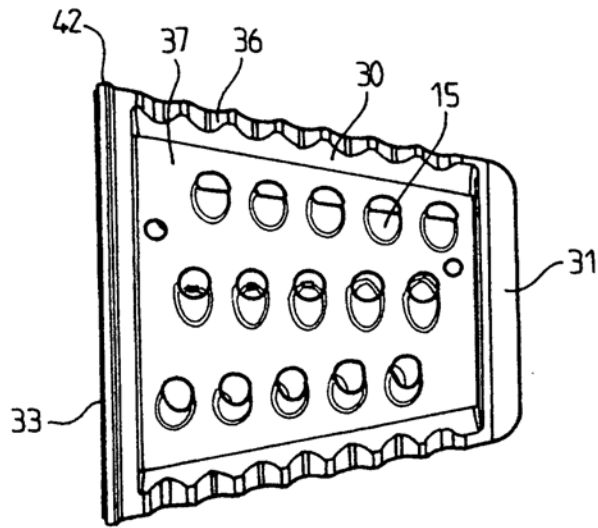


FIG. 6

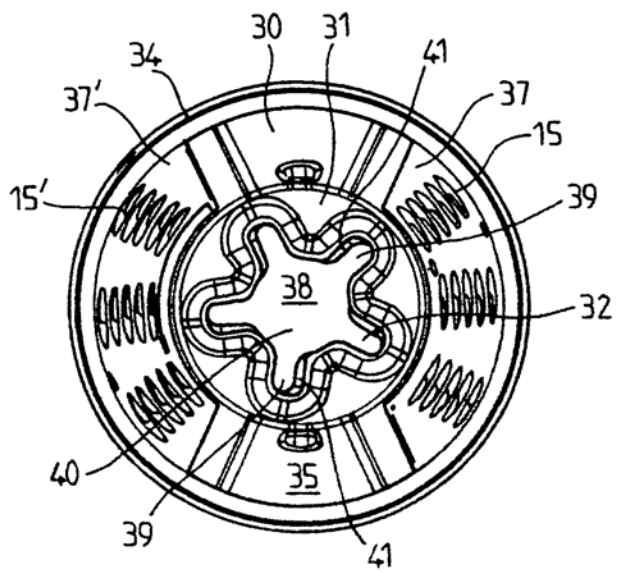


FIG. 7

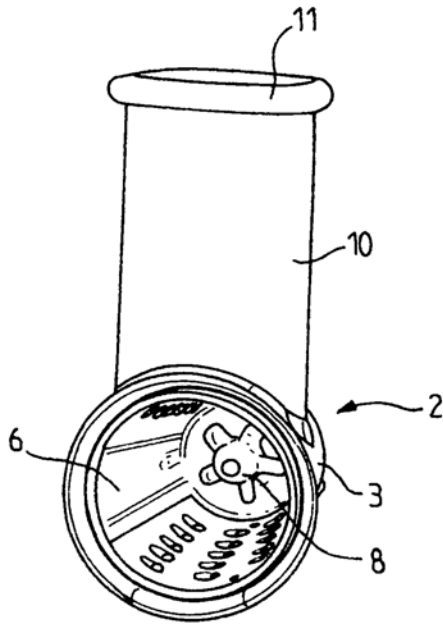


FIG. 8

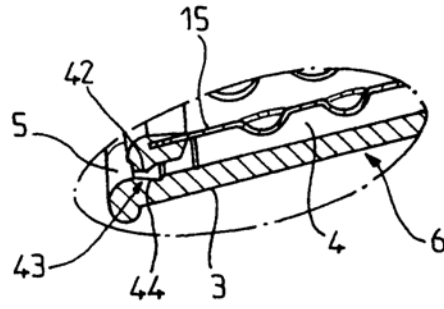


FIG. 9

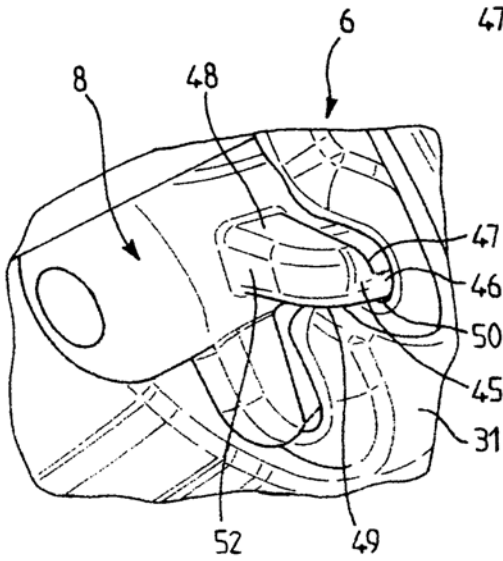


FIG. 10

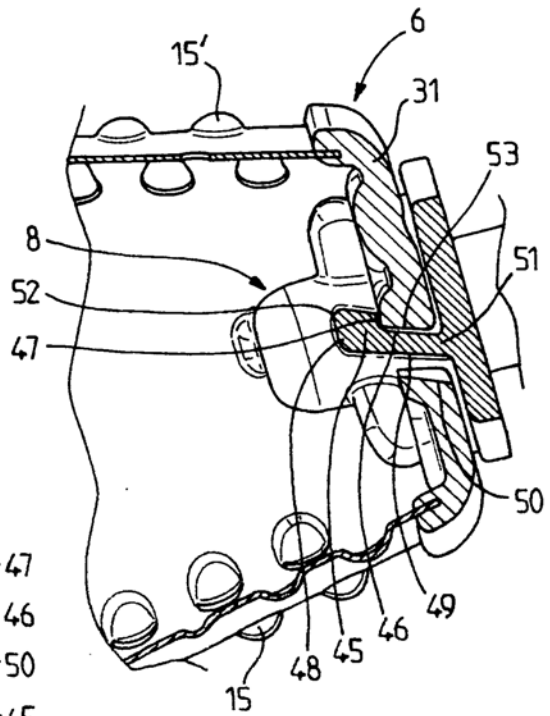


FIG. 11