

19



OFICINA ESPAÑOLA DE
PATENTES Y MARCAS

ESPAÑA



11 Número de publicación: **2 625 451**

51 Int. Cl.:

A45D 40/12 (2006.01)

A45D 34/04 (2006.01)

A45D 40/02 (2006.01)

A45D 40/10 (2006.01)

12

TRADUCCIÓN DE PATENTE EUROPEA

T3

86 Fecha de presentación y número de la solicitud internacional: **16.12.2013 PCT/FR2013/053087**

87 Fecha y número de publicación internacional: **26.06.2014 WO14096651**

96 Fecha de presentación y número de la solicitud europea: **16.12.2013 E 13824611 (1)**

97 Fecha y número de publicación de la concesión europea: **08.02.2017 EP 2934225**

54 Título: **Dispositivo de envasado de un producto, en particular un producto cosmético**

30 Prioridad:

20.12.2012 FR 1262414

45 Fecha de publicación y mención en BOPI de la traducción de la patente:

19.07.2017

73 Titular/es:

**PARFUMS CHRISTIAN DIOR (100.0%)
33, avenue Hoche
75008 Paris, FR**

72 Inventor/es:

**LEFEVRE, SAVINE y
GAUTIER, FRANÇOIS**

74 Agente/Representante:

VEIGA SERRANO, Mikel

ES 2 625 451 T3

Aviso: En el plazo de nueve meses a contar desde la fecha de publicación en el Boletín Europeo de Patentes, de la mención de concesión de la patente europea, cualquier persona podrá oponerse ante la Oficina Europea de Patentes a la patente concedida. La oposición deberá formularse por escrito y estar motivada; sólo se considerará como formulada una vez que se haya realizado el pago de la tasa de oposición (art. 99.1 del Convenio sobre Concesión de Patentes Europeas).

DESCRIPCIÓN

Dispositivo de envasado de un producto, en particular un producto cosmético

5 Sector de la técnica

La presente invención se refiere a un dispositivo de envasado de un producto, en particular un producto cosmético, comprendiendo el dispositivo una funda que tiene un extremo abierto, un soporte para el producto, móvil en la funda entre una posición escamoteada y una posición de liberación que da acceso al producto por dicho extremo abierto, y una pieza de control adecuada para desplazarse para provocar el desplazamiento del soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación.

Estado de la técnica

15 Se conocen unos dispositivos de este tipo, en particular para unos productos cosméticos del tipo pintalabios, crema, o vaporizador, por ejemplo, un minivaporizador. Este tipo de producto debe poder transportarse cómodamente, por ejemplo, en un bolso o un bolso de mano, y utilizarse frecuentemente. De este modo, el dispositivo de envasado debe ser ligero y poco voluminoso, y permitir una extracción cómoda del producto que contiene, es decir, que necesite poco esfuerzo y que pueda realizarse de manera sencilla, sin que el usuario debe prestar una atención particular a la maniobra que lleva a cabo. El dispositivo debe permitir igualmente una nueva puesta en posición escamoteada según una maniobra sencilla y que no necesite tampoco por parte del usuario una atención particular. Además, la nueva puesta en posición escamoteada y el mantenimiento en esta posición deben ser fiables, es decir, que debe evitarse un paso inoportuno del soporte a la posición de liberación.

25 Se conocen unos dispositivos de este tipo, en los que el soporte está retenido en su posición escamoteada en el interior de la funda por sujeción a presión o trinquete. De este modo, para hacer pasar el soporte a su posición de liberación, la pieza de control debe accionarse de manera que se hagan flexionar una o varias piezas elásticas de sujeción a presión o de trinquete, hasta hacerlas escaparse de las piezas conjugadas que las retienen. A la inversa, para volver a colocar el producto en su posición escamoteada, el soporte debe volver a colocarse en su lugar hasta acoplarse de nuevo a los medios de sujeción a presión o de trinquete.

Este tipo de dispositivo es interesante por que permite un volumen limitado. No obstante, las maniobras son relativamente complejas o, por lo menos, pueden necesitar un esfuerzo relativamente importante para desacoplar los medios de sujeción a presión o de trinquete. A la inversa, si estos medios se regulan para que este esfuerzo sea poco importante, existe un riesgo de que se desacoplen de manera no deseada provocando entonces una separación no querida del producto contenido en el dispositivo y de su funda. Por otra parte, después de múltiples manipulaciones, los riesgos de desgaste, en concreto, relacionados con los rozamientos que entran en juego durante el acoplamiento y el desacoplamiento de los medios de sujeción a presión o de trinquete perjudican finalmente la fiabilidad del dispositivo.

Objeto de la invención

La invención busca remediar los inconvenientes anteriormente citados proponiendo un dispositivo que permite unas manipulaciones sencillas y fiables, que tiene en cuenta las limitaciones mencionadas anteriormente.

Esta finalidad se alcanza gracias al hecho de que el dispositivo según la invención incluye, además, un primer y un segundo elemento magnético respectivamente solidarios con el soporte y con la pieza de control, al hecho de que, cuando la pieza de control está en una primera posición y el soporte está en su posición escamoteada, estos elementos magnéticos generan entre sí unas fuerzas magnéticas aptas para mantener dicho soporte en esta posición escamoteada, y al hecho de que un desplazamiento de la pieza de control que separa esta última de su primera posición, reduce dichas fuerzas magnéticas de manera que se permite el desplazamiento del soporte hacia su posición de liberación.

De este modo, con el dispositivo de la invención, el soporte se mantiene en su posición escamoteada por las fuerzas magnéticas generadas entre los elementos magnéticos. Por consiguiente, los medios de retención no ponen en juego unas fuerzas de rozamiento o de trinquete. Por lo tanto, no hay riesgo de desgaste por rozamiento. Además, para hacer pasar el soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación, es suficiente con alejar el uno del otro los dos elementos magnéticos, de tal modo que las fuerzas magnéticas se debilitan y cesan de retener el soporte en su posición escamoteada. Por lo tanto, el usuario una impresión de desplazamiento continuo, sin que sea necesario vencer un punto duro o análogo para permitir este desplazamiento.

65 Cuando el producto se vuelve a colocar en su lugar y el soporte se lleva a su posición escamoteada a partir de su posición de liberación, este desplazamiento del soporte alcanza un punto a partir del cual las fuerzas magnéticas se vuelven a convertir en lo suficientemente importantes para atraer el soporte a su posición escamoteada. De este modo, incluso si el usuario no presta atención a la manipulación y desplaza el soporte hacia su posición escamoteada sin empujarlo en absoluto hasta esta posición escamoteada, el soporte alcanza por sí mismo su

- posición escamoteada por el hecho de las fuerzas magnéticas que entran en juego. Por lo tanto, el sistema es particularmente fiable. Se señalará, además, que los elementos magnéticos pueden realizarse en unas dimensiones muy pequeñas sin afectar, por consiguiente, al volumen general del dispositivo. Por ejemplo, los dos elementos magnéticos pueden ser unos imanes. Puede preverse igualmente que solo uno de los elementos magnéticos sea un imán, siendo entonces el otro elemento una pieza realizada con un material sensible al campo magnético generado por el imán, por ejemplo, un material que tiene hierro. Cada uno de los elementos magnéticos puede estar constituido por una sola pieza, o bien por varias piezas pequeñas dispuestas de manera que se favorezca un reparto homogéneo de las fuerzas magnéticas y de las masas.
- 5
- 10 Ventajosamente, el desplazamiento del soporte entre su posición escamoteada y su posición de liberación es sustancial o únicamente un deslizamiento de traslación.
- Ventajosamente, el dispositivo incluye, además, unos medios de sollicitación adecuados, cuando la pieza de control está separada de su primera posición, para sollicitar el desplazamiento del soporte hacia su posición de liberación.
- 15
- Estos medios de sollicitación facilitan también la manipulación del dispositivo para el paso del soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación. En efecto, desde el momento en que las fuerzas magnéticas son lo suficientemente reducidas, los medios de sollicitación superan estas fuerzas y llevan por sí mismos el soporte a su posición de liberación.
- 20
- Ventajosamente, los medios de sollicitación comprenden un muelle. Es igualmente ventajoso que el muelle esté dispuesto entre el soporte y el fondo de la funda, opuesto al extremo abierto de esta última.
- Puede tratarse de un muelle helicoidal sencillo de fabricar y poco costoso.
- 25
- Ventajosamente, la pieza de control es solidario con un accionador, dispuesto en el exterior de la funda y adecuado para manipularse para desplazar dicha pieza de control.
- 30
- El accionador puede realizarse con una forma estéticamente conveniente, y sobresalir ligeramente sobre la periferia externa de la funda. Es su manipulación la que provoca el desplazamiento de la pieza de control. Puede preverse que el accionador y la pieza de control estén realizados en una sola pieza. Debe preverse igualmente que el accionador sea una parte de decoración fijada sobre la pieza de control y solidaria con su desplazamiento. También puede preverse, entre el accionador y la pieza de control, unos medios de transmisión del movimiento, que utilicen, por ejemplo, una lengüeta o análogo.
- 35
- Preferentemente, el accionador se prevé para desplazarse sobre un recorrido limitado.
- Ventajosamente, el accionador es un manguito dispuesto alrededor de la funda.
- 40
- Generalmente, el recorrido del soporte entre su posición escamoteada y su posición de liberación es relativamente importante, puesto que debe dar un acceso cómodo al producto alojado en el soporte. En general, este recorrido es del orden de al menos 1 o 2 cm. No obstante, es interesante prever que el accionador solo se desplace sobre un recorrido limitado. Por ejemplo, cuando los medios de sollicitación están presentes, puede preverse que el desplazamiento del accionador sea justo suficiente para provocar una disminución de las fuerzas de atracción magnéticas entre el primer y el segundo elemento que permite que el esfuerzo ejercido por los medios de sollicitación rebase la amplitud de esta fuerza de atracción magnética y permita, por lo tanto, desde el momento en que se rebasa este umbral, hacer pasar el soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación. Si el accionador se realiza con forma de un manguito que rodea la funda, puede manipularse sin ninguna precaución, prácticamente según una manipulación de reflejo.
- 45
- 50
- Según una posibilidad, el accionador es adecuado para desplazarse en traslación.
- Puede preverse que el soporte y el accionador se desplacen en traslación en la misma dirección, lo que permite una cinemática particularmente sencilla.
- 55
- Según otra posibilidad, el accionador, del que se recuerda que puede tratarse de un manguito, es adecuado para desplazarse en rotación.
- 60
- Esta posibilidad es válida en particular en el caso en el que los primero y segundo elementos magnéticos están posicionados angularmente el uno con respecto al otro de manera que puedan estar en frente en una primera posición del accionador y que estén desviados después de una rotación del accionador. La variante es igualmente sencilla de implementar y puede serlo en un volumen reducido.
- 65
- Ventajosamente, cuando la pieza de control está en su primera posición y el soporte está en su posición escamoteada, los primero y segundo elementos magnéticos están en frente el uno del otro en una franja del dispositivo transversal a la dirección de desplazamiento del soporte, siendo este desplazamiento en particular una

traslación.

5 Esta disposición permite alojar los elementos magnéticos en un escaso volumen y hacer de modo que un ligero desplazamiento de la pieza de control, que arrastra con ella el segundo elemento magnético provoque una clara disminución de la fuerza de atracción magnética entre los primero y segundo elementos magnéticos, que permite de este modo un paso cómodo del soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación. En ese caso, ventajosamente, el recorrido del accionador corresponde sustancialmente al espesor de dicha franja, medido según la dirección de desplazamiento del soporte.

10 Además, es ventajoso, sea la que sea la variante de realización por la que se opte, que el dispositivo incluya unos medios de retorno, para hacer retornar la pieza de control a su primera posición.

Estos medios pueden tomar la forma de medios de retorno del tipo muelle, por ejemplo, un muelle helicoidal o un muelle de lámina.

15 Descripción de las figuras

La invención se comprenderá bien y sus ventajas se mostrarán mejor con la lectura de la descripción detallada que sigue, de un modo de realización representado a título de ejemplos no limitativos. La descripción hace referencia a los dibujos adjuntos en los que:

- la figura 1 es una vista en corte del dispositivo de la invención, tomada paralelamente al eje A de desplazamiento del soporte, estando entonces este último en su posición escamoteada;
- la figura 2 es un corte en el plano II-II de la figura 1, apareciendo la línea I-I según la cual se toma el corte de la figura 1 en la figura 2;
- la figura 3 es un corte análogo al de la figura 1, al final de un desplazamiento de la pieza de control, estando todavía el soporte en su posición escamoteada;
- la figura 4 es un corte análogo a los de las figuras 1 y 3, pero que muestra el soporte en su posición de liberación; y
- la figura 5 muestra una variante de realización en un corte correspondiente al de la figura 2.

Descripción detallada de la invención

35 El dispositivo representado en las figuras 1 a 4 comprende una funda 10 que tiene un extremo abierto 10' y un fondo 10" opuesto a este extremo. Esta funda 10 tiene globalmente una forma cilíndrica. En este caso concreto, comprende una parte denominada inferior 10A y una parte superior 10B. El extremo inferior 10B' de la parte superior 10B está acoplado en el extremo superior 10A' de la parte inferior 10A. Estas dos partes 10A y 10B pueden fijarse entre sí por cualquier medio apropiado, por ejemplo, por un sencillo acoplamiento con fuerza del extremo 10B' en el extremo 10A', o bien por pegado, soldadura o análogos.

40 En el interior de esta funda 10 se encuentra un soporte 12 de forma globalmente cilíndrica. En la figura 1, el soporte 12 está en su posición escamoteada. De hecho, se ve que está dispuesto hacia el fondo 10" de la funda 10 de tal modo que el artículo 14 dispuesto en el soporte 12 está él mismo escamoteado en la funda, no rebasando o prácticamente no el extremo superior 14A de este artículo 14 a través de la abertura del extremo 10' de la funda. En este caso concreto, el soporte 12 tiene un extremo superior abierto 12' y un extremo inferior cerrado 12" contra el que descansa el extremo inferior del artículo 14.

50 En el sentido de la presente solicitud de patente, el sentido hacia arriba es el sentido D en el cual se desliza el soporte para pasar de su posición escamoteada representada en la figura 1 a su posición de liberación representada en la figura 4. Los calificativos "inferior" y "superior" se eligen en consecuencia.

Hacia la confluencia entre las partes inferior 10A y superior 10B de la funda 10, el dispositivo incluye una pieza de control 16 sobre la cual, en el ejemplo representado, está engastada una boquilla de decoración 18.

55 Se ve en las figuras 1 y 3 que el soporte 12 lleva un primer elemento magnético 20, mientras que la pieza de control lleva un segundo elemento magnético 22.

60 En la figura 1, el soporte está en su posición escamoteada, y se ve que los primero y segundo elementos magnéticos 20 y 22 están en frente el uno del otro. Entonces, ejercen entre sí unas fuerzas magnéticas que mantienen el soporte en su posición escamoteada. En la figura 3, la pieza de control 16 se ha desplazado, de modo que el segundo elemento magnético 22 se ha alejado del primer elemento magnético 20, de manera que se permite el paso del soporte 12 de su posición escamoteada a su posición de liberación. En la figura 4, se alcanza esta posición de liberación.

65 En el ejemplo representado, el dispositivo comprende un muelle 24, dispuesto entre el fondo 12" del soporte 12 y el fondo 10" de la funda 10. Este muelle ejerce de manera permanente sobre el soporte 12 un esfuerzo de retorno que

- tiende a solicitarlo hacia su posición de liberación. En tanto en cuanto los primero y segundo elementos magnéticos permanecen en frente, como lo muestra la figura 1, las fuerzas magnéticas generadas entre estos elementos son de amplitud superior a la fuerza de retorno ejercida por el muelle, de modo que el soporte permanece en su posición escamoteada. En cambio, por el hecho del desplazamiento anteriormente citado de la pieza de control 16, la
- 5 amplitud de las fuerzas magnéticas ejercidas entre los primero y segundo elementos magnéticos disminuye lo suficientemente para rebasarse por la del esfuerzo de retorno ejercido por el muelle, de manera que se permite el paso automático del soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación. Esta es la posición que muestra la figura 4.
- 10 En el ejemplo representado, el primer elemento magnético está dispuesto en una garganta 13 que presenta la periferia externa de la pared cilíndrica del soporte 12. Como se ve esto en la figura 2, se ha elegido en el ejemplo representado realizar el primer elemento magnético 20 en forma de dos piezas, respectivamente 20A y 20B, que están diametralmente opuestas y están dispuestas en dos porciones de garganta respectivamente 13A y 13B de la pared del soporte 12. Asimismo, el segundo elemento magnético está realizado en este caso concreto en forma de
- 15 dos piezas, respectivamente 22A y 22B, dispuestas en unos vaciamentos 17A y 17B de la pieza de control 16.
- Como se ve esto en la figura 1, cuando la pieza de control 16 está en su primera posición y el soporte 12 está en su posición escamoteada, los primero y segundo elementos magnéticos están en frente el uno del otro en una franja axial T del dispositivo, transversal al sentido de deslizamiento D del soporte. El espesor de esta franja, medido
- 20 paralelamente a este sentido D, él mismo paralelo al eje A, corresponde sustancialmente a la altura axial de los elementos magnéticos 20 y 22. Estando dispuestas así como se ha indicado, las piezas 20A, 20B, 22A y 22B que forman los primero y segundo elementos magnéticos tienen en este caso concreto la forma de arcos de círculo. Por lo tanto, estos elementos magnéticos son poco voluminosos, ya se considere la dirección axial o la dirección radial del dispositivo.
- 25 En el ejemplo representado, la pieza de control 16 presenta, por una parte, una porción externa 16A que forma un anillo, interrumpido localmente para presentar los hundimientos 17A y 17B en los cuales están alojadas las piezas 22A y 22B del segundo elemento magnético 22. Esta porción externa 16A está dispuesta contra la pared externa de la funda 10 y se desliza, por lo tanto, contra esta última durante el desplazamiento de la pieza de control.
- 30 Esta pieza de control presenta igualmente unas nervaduras internas 16B que están dirigidas radialmente hacia el interior, es decir, hacia el eje A. En el ejemplo representado, como se ve mejor esto en la figura 2, estas nervaduras internas están en número de dos y atraviesan unas ventanas 11A y 11B habilitadas, en la pared de la funda 10, en la confluencia entre sus partes inferior 10A y superior 10B. Como se ve esto en la figura 2, estas nervaduras internas
- 35 permiten insertar la pieza de control 16A con respecto a la funda, de manera que se impide su rotación alrededor del eje A con respecto a esta funda.
- Por su lado, la funda presenta unas gargantas longitudinales externas, respectivamente 13A' y 13B' en las cuales se reciben las cabezas radiales internas de las nervaduras 16B. Esto permite, por una parte, guiar la traslación del
- 40 soporte 12 durante su desplazamiento entre su posición escamoteada a su posición de liberación y, por otra parte, impedir las rotaciones relativas entre el soporte y la pieza de control 16. Por ejemplo, estas cabezas radiales internas de las nervaduras 16B pueden ser alargadas y presentar una forma en cola de milano, que coopera de este modo con una forma correspondiente de las gargantas 13A' y 13B'.
- 45 El manguito 18 que está engastado sobre la pieza de control 16 tiene una función decorativa. Por otra parte, es este manguito el que forma el accionador que manipula el usuario para provocar el desplazamiento de la pieza de control. En este caso concreto, por el hecho del engaste del manguito 18, la pieza de control 16 y el manguito 18 forman un todo solidario.
- 50 El recorrido de este accionador 18 y, por lo tanto, igualmente el de la pieza de control 16 están en este caso concreto limitados por la altura de las ventanas 11A y 11B formadas en la pared de la funda. Como se ve esto comparando las figuras 1 y 3, este recorrido es suficiente para que el desplazamiento de la pieza de control 16 haga salir el segundo elemento magnético de la franja axial T anteriormente citada. De este modo, en la posición representada en la figura 3, las fuerzas magnéticas entre los elementos magnéticos 20 y 22 son lo suficientemente
- 55 reducidas para permitir el paso del soporte 12 de su posición escamoteada a su posición de liberación.
- En el ejemplo representado, para permitir un posicionamiento natural del dispositivo 10 con el extremo abierto 10' de la funda hacia arriba, este dispositivo incluye un lastre 26 dispuesto en el fondo de la funda. En este caso concreto, este lastre 26 se mantiene entre el fondo de la funda y una arandela 28 que forma horquilla, que está dispuesta
- 60 hacia el fondo de la funda 10 y que presenta una cavidad interna apta para recibir el lastre. La horquilla 28 puede solidarizarse en el fondo de la funda por cualquier medio apropiado, por ejemplo, por acoplamiento con fuerza. Sobre su porción periférica, esta arandela 28 presenta una garganta anular 29 abierta hacia arriba, en la cual se recibe el extremo inferior del muelle 24. El extremo superior del muelle 24 está por su parte insertado en el interior de una prolongación anular 13" del fondo 12" del soporte. De este modo, el muelle 24, que es un muelle helicoidal
- 65 que trabaja en compresión, se inserta entre la funda 10 y el soporte 12.

En el modo de realización que acaba de describirse con referencia a las figuras 1 a 4, la pieza de control 16 se desplaza en traslación para permitir el paso del soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación. Como variante, se podría prever que esta pieza se desplace en rotación con la misma finalidad.

5 La figura 5 muestra un ejemplo de realización de esta variante. En esta figura, la misma referencia aumentada en 100 designa los elementos que corresponden, debido a su función, a los de las figuras anteriores, pero ligeramente modificados. El soporte 112 es análogo al soporte 12, con la salvedad de que, en el ejemplo representado, el primer elemento magnético que lleva está realizado en este caso concreto en forma de cuatro piezas 122 repartidas
10 regularmente de manera angular en unas cavidades correspondientes de la pared externa del soporte. La pieza de control 116 tiene globalmente la forma de un manguito, y lleva el primer elemento magnético realizado en el ejemplo representado en forma de cuatro piezas 120 regularmente repartidas de manera angular en correspondencia con las piezas que forman el segundo elemento magnético 122. Esta pieza de control 116 presenta una parte externa cilíndrica 116A y dos nervaduras 116B que sobresalen de manera radial hacia el interior, es decir, hacia el eje A. Estas dos nervaduras pasan a través de unas ventanas 111A de la funda, la cual está, como en las figuras
15 anteriores, formada por dos partes, respectivamente una parte inferior 110A y una parte superior 110B, estando las ventanas 111A habilitadas en la zona de confluencia entre estas partes inferior y superior.

Estas ventanas cubren un sector angular suficiente para permitir la rotación de la pieza de control 116 alrededor del eje A. En la posición representada, que corresponde a la posición escamoteada del soporte, las nervaduras 116B
20 están situadas contra un primer borde de las ventanas 111A. Se comprende que, por una rotación de la pieza de control en el sentido de la flecha F, estas nervaduras 116B vendrán a posicionarse hacia el otro borde de las ventanas 111A. Esta rotación arrastrará con ella el segundo elemento magnético 122, colocándolo de este modo fuera del sector angular S cubierto por el primer elemento magnético 120. Más precisamente, las diferentes piezas que componen los primero y segundo elementos magnéticos están inicialmente dispuestas en frente según unos sectores angulares S. El desplazamiento de la pieza de control hace que se escapen las partes que componen el
25 segundo elemento magnético de estos sectores angulares S. Esto permite una disminución de los esfuerzos de atracción magnéticos entre los primero y segundo elementos magnéticos, y, por lo tanto, permite el paso del soporte de su posición escamoteada a su posición de liberación, de la misma manera que se ha expuesto con referencia a las figuras 1 a 4.

30 En esta variante, se prevén ventajosamente unos medios para impedir la rotación relativa del soporte y de la funda. Estos medios pueden estar realizados sencillamente en forma de nervaduras y unas gargantas paralelas al eje A, respectivamente previstas sobre cada uno de estos dos elementos y que cooperan entre sí. A título de ejemplo, la figura 5 muestra que la funda 110, por ejemplo su parte inferior, puede presentar una nervadura 130A, mientras que
35 el soporte puede presentar una ranura 130B, estando estas nervaduras y ranuras orientadas longitudinalmente y formando, por lo tanto, un carril de guiado durante el desplazamiento del soporte, que permite igualmente impedir la rotación relativa entre el soporte y la funda.

40 Como en el modo de realización descrito con referencia a las figuras 1 a 4, la pieza de control puede estar rodeada por un manguito engastado 118 que forma el accionador que manipula el usuario.

El dispositivo según la variante de la figura 5 puede presentar el muelle 24, el lastre 26 y la horquilla del modo de realización de las figuras anteriores.

45 En los ejemplos representados, los primero y segundo elementos magnéticos son unos imanes de polaridades opuestas, de modo que se atraen mutuamente. Se puede prever igualmente que uno de estos dos elementos magnéticos sea una pieza sensible al campo magnético generado por un imán, y sea, por ejemplo, de hierro sensible a las fuerzas magnéticas.

50 Así como se ve mejor esto en las figuras 1, 3 y 4, el dispositivo de envasado sirve para alojar un artículo 14. Este se representa de manera extremadamente esquemática en los dibujos. De manera general, este artículo lleva un cuerpo, que es la parte 14 esquematizada en los dibujos, que contiene un producto cosmético. Este cuerpo puede ser un bastón de pintalabios o bien, por ejemplo, el cuerpo de un vaporizador o también de un tubo de aplicación de crema. En el ejemplo representado, el cuerpo presenta dos secciones de diámetro diferente, una sección inferior
55 15A dispuesta hacia el fondo del soporte y una sección superior 15B dispuesta hacia la parte superior del soporte. Por ejemplo, si se trata de un bastón de pintalabios, la parte 15B puede girar con respecto a la parte 15A para hacer salir la barra por el extremo libre abierto 14A de la parte 15B.

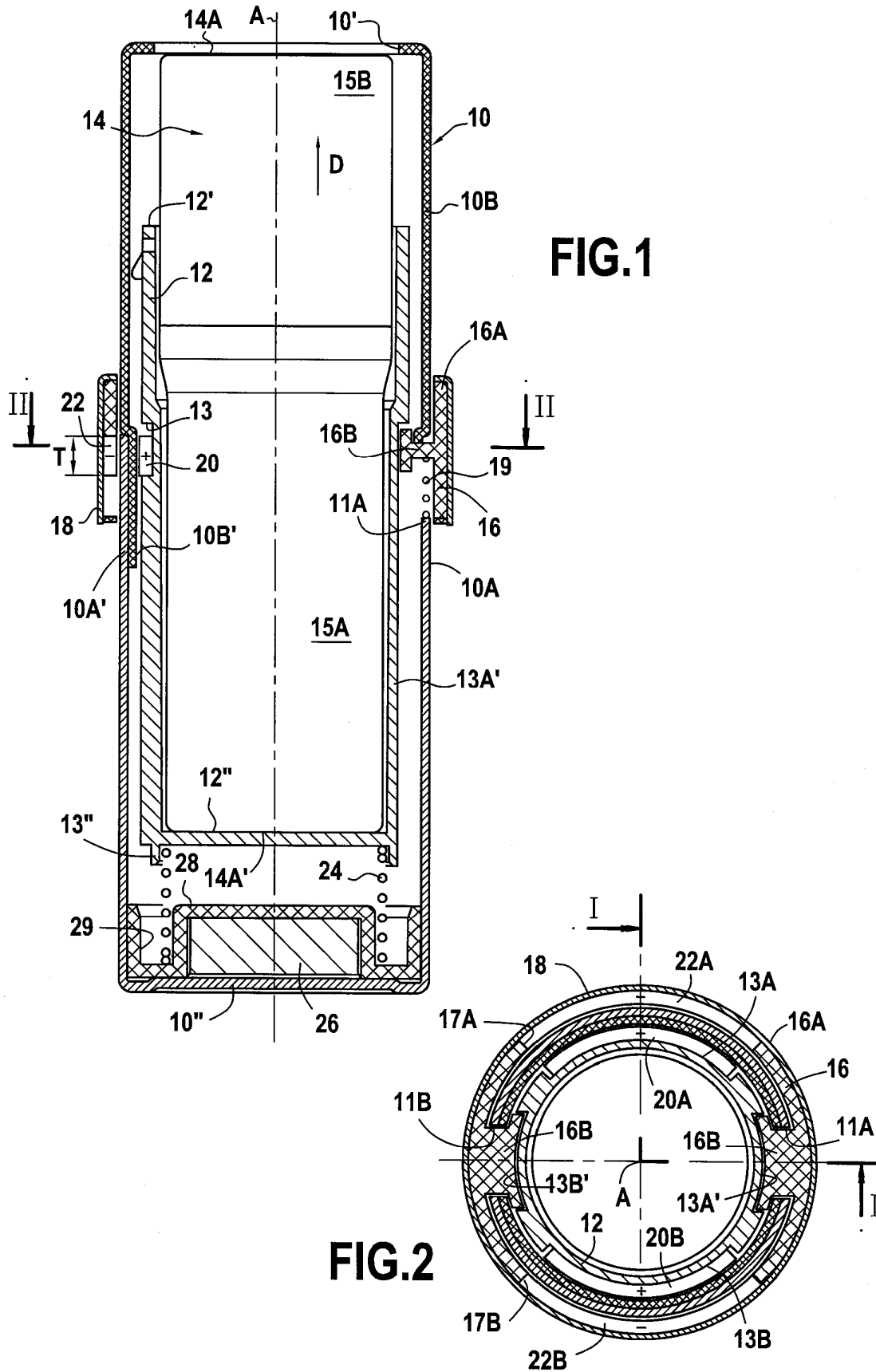
60 El cuerpo 14 se recibe en el soporte de manera amovible. Para evitar un desacoplamiento inoportuno, se puede prever que la periferia interna del soporte presente los medios de retención elásticos, por ejemplo, unos gallones que sobresalen de manera radial hacia el interior y ligeramente deformados elásticamente cuando el artículo está colocado.

65 Se puede prever que la pieza de control 16 o 116 se haga retornar automáticamente a su primera posición después de manipulación. Para ello, unos medios de retorno elásticos de tipo muelle pueden disponerse entre la nervadura 16B o 116B de esta pieza de control 16 o 116 y el borde opuesto de la ventana de la funda en la cual está dispuesto.

A título de ejemplo, un muelle 19 de este tipo se representa en la figura 1, y un muelle 119 se representa en la figura 5.

REIVINDICACIONES

1. Dispositivo de envasado de un producto, en particular un producto cosmético, comprendiendo el dispositivo una funda (10; 110) que tiene un extremo abierto (10'), un soporte (12; 112) para el producto, móvil en la funda entre una posición escamoteada y una posición de liberación que da acceso al producto por dicho extremo abierto, y una pieza de control (16; 116) adecuada para desplazarse para provocar el desplazamiento del soporte (12; 112) de su posición escamoteada a su posición de liberación, **caracterizado por que** incluye, además, un primer y un segundo elemento magnético (20, 22; 120, 122) respectivamente solidarios con el soporte (12; 112) y con la pieza de control (16; 116), **por que**, cuando la pieza de control (16; 116) está en una primera posición y el soporte (12; 112) está en su posición escamoteada, estos elementos magnéticos (20, 22; 120, 122) generan entre sí unas fuerzas magnéticas aptas para mantener dicho soporte en esta posición escamoteada, y **por que** un desplazamiento de la pieza de control (16; 116) que separa esta última de su primera posición, reduce dichas fuerzas magnéticas de manera que se permite el desplazamiento del soporte (12; 112) hacia su posición de liberación.
2. Dispositivo según la reivindicación 1, **caracterizado por que** incluye, además, unos medios de solitación (24) adecuados, cuando la pieza de control está separada de su primera posición, para solicitar el desplazamiento del soporte (12; 112) hacia su posición de liberación.
3. Dispositivo según la reivindicación 2, **caracterizado por que** los medios de solitación comprenden un muelle (24).
4. Dispositivo según la reivindicación 3, **caracterizado por que** el muelle está dispuesto entre el soporte (12; 112) y el fondo (10") de la funda (10, 110), opuesto al extremo abierto (10') de esta última.
5. Dispositivo según una cualquiera de las reivindicaciones 1 a 4, **caracterizado por que** la pieza de control (16; 116) es solidaria con un accionador (18; 118), dispuesto en el exterior de la funda (10; 110) y adecuado para manipularse para desplazar dicha pieza de control.
6. Dispositivo según la reivindicación 5, **caracterizado por que** el accionador es un manguito (18) dispuesto alrededor de la funda (10).
7. Dispositivo según la reivindicación 5 o 6, **caracterizado por que** el accionador (18) está configurado para desplazarse en traslación para desplazar la pieza de control (16).
8. Dispositivo según la reivindicación 7, **caracterizado por que** el recorrido del accionador (18) es inferior al del soporte (12).
9. Dispositivo según una cualquiera de las reivindicaciones 5 a 7, **caracterizado por que** el accionador (118) está configurado para desplazarse en rotación para desplazar la pieza de control (116).
10. Dispositivo según una cualquiera de las reivindicaciones 1 a 9, **caracterizado por que**, cuando la pieza de control (16) está en su primera posición y el soporte (12) está en su posición escamoteada, los primero y segundo elementos magnéticos (20, 22) están en frente el uno del otro en una franja (T) del dispositivo transversal a la dirección de desplazamiento (D) del soporte (12).
11. Dispositivo según la reivindicación 10, **caracterizado por que** el recorrido del accionador corresponde sustancialmente al espesor de dicha franja (T), medido según la dirección de desplazamiento (D) del soporte (12).
12. Dispositivo según una cualquiera de las reivindicaciones 1 a 11, **caracterizado por que** incluye unos medios de retorno (19; 119), para hacer retornar la pieza de control (16; 116) a su primera posición.
13. Dispositivo según una cualquiera de las reivindicaciones 1 a 12, **caracterizado por que** uno de los dos elementos magnéticos (20, 22; 120, 122) es un imán, siendo el otro de dichos elementos un imán o una pieza realizada con un material sensible al campo magnético generado por el imán.
14. Dispositivo según una cualquiera de las reivindicaciones 1 a 13, **caracterizado por que** comprende un artículo cosmético que tiene un cuerpo (14), que contiene un producto cosmético y que se recibe por el soporte (12, 112) de manera amovible.



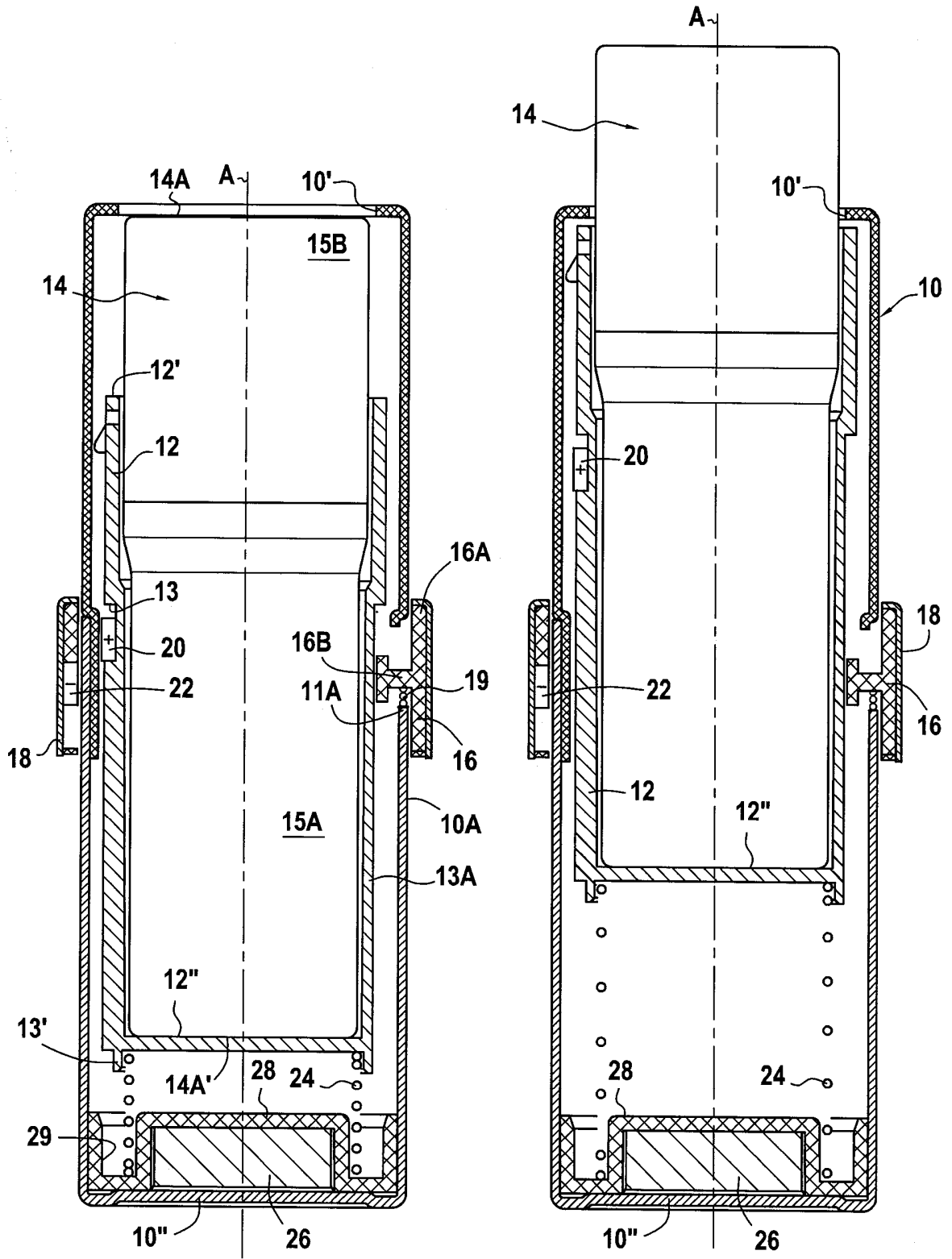


FIG.3

FIG.4

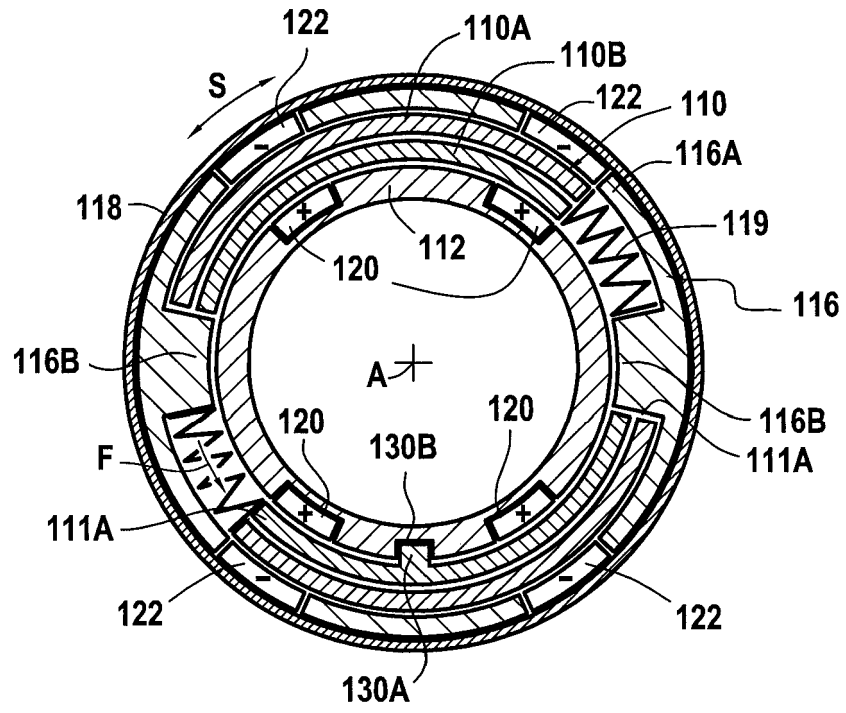


FIG.5