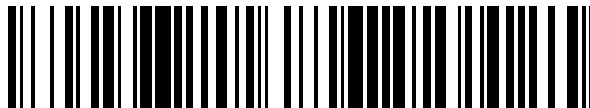


19



OFICINA ESPAÑOLA DE  
PATENTES Y MARCAS

ESPAÑA



11 Número de publicación: **2 664 355**

51 Int. Cl.:

**A47B 95/00** (2006.01)

12

TRADUCCIÓN DE PATENTE EUROPEA

T3

96 Fecha de presentación y número de la solicitud europea: **13.10.2011 E 16151634 (9)**

97 Fecha y número de publicación de la concesión europea: **03.01.2018 EP 3025618**

54 Título: **Grupo de anclaje para armarios de pared con regulación desde arriba**

30 Prioridad:

**11.04.2011 IT MI20110591**

45 Fecha de publicación y mención en BOPI de la traducción de la patente:

**19.04.2018**

73 Titular/es:

**LEONARDO S.R.L. (100.0%)**

**Via Leopardi 8**

**22060 Figino Serenza - Como -, IT**

72 Inventor/es:

**CATTANEO, CARLO**

74 Agente/Representante:

**CARPINTERO LÓPEZ, Mario**

**ES 2 664 355 T3**

Aviso: En el plazo de nueve meses a contar desde la fecha de publicación en el Boletín Europeo de Patentes, de la mención de concesión de la patente europea, cualquier persona podrá oponerse ante la Oficina Europea de Patentes a la patente concedida. La oposición deberá formularse por escrito y estar motivada; sólo se considerará como formulada una vez que se haya realizado el pago de la tasa de oposición (art. 99.1 del Convenio sobre Concesión de Patentes Europeas).

## DESCRIPCIÓN

Grupo de anclaje para armarios de pared con regulación desde arriba

La presente invención se refiere a un grupo de anclaje para el ensamblaje de pared de armarios de pared con regulación desde arriba.

5 El término "grupo de anclaje" se refiere en este documento a la combinación de una placa (soporte) que puede fijarse a la pared mediante tornillos y/o clavijas, y un dispositivo de anclaje (llamado montura de engarce) que comprende un gancho que puede fijarse al armario.

10 Estos grupos de anclaje son ajustables típicamente, en el sentido de que la montura de engarce puede moverse con respecto a la placa de soporte para permitir una regulación en altura (vertical) y una regulación en profundidad (horizontal), para colocar correctamente el armario en la pared, también con respecto a otras piezas de mobiliario adyacentes.

Debería señalarse que los armarios de pared se equipan normalmente con una pared trasera, llamada "revestimiento", que se produce normalmente mediante un panel fabricado de contrachapado o madera fina.

15 El revestimiento tiene una función puramente estética para cerrar la parte trasera del armario y no puede tener ninguna función estructural: su espesor es de hecho demasiado delgado para poder colgar el armario mediante la fijación de la montura de engarce únicamente en este.

La montura de engarce del grupo de anclaje debe por tanto fijarse principalmente a las partes estructurales del armario, tal como por ejemplo, los salientes laterales, que por otro lado, tienen una función de soporte, con un espesor y resistencia adecuados para este fin.

20 Diversos tipos de grupos de anclaje se conocen generalmente, todos teniendo doble regulación, en altura y profundidad, véase por ejemplo el documento EP 0555924A. Estos grupos de anclaje tienen generalmente estructuras relativamente complejas o un accionamiento no intuitivo, con lo que la regulación en altura y profundidad puede ser bastante inconveniente.

25 Además, en estos grupos, existen normalmente orificios en el revestimiento, a través de los que se hace pasar una herramienta, que actúa en los tornillos para realizar las regulaciones anteriores en horizontal y vertical.

La perforación del revestimiento, sin embargo, puede no ser aconsejable, ya que el armario de pared puede, por ejemplo, tener un cierto valor y unos orificios visibles en el revestimiento lo arruinarían.

30 Este puede ser el caso con armarios sin puertas de cierre o que tienen puertas parcialmente transparentes (por ejemplo fabricadas de vidrio, como es el caso de alacenas vidrio o similares), en las que unos orificios en el revestimiento son visibles.

El objetivo de la presente invención es superar los inconvenientes antes mencionados.

La presente invención también propone una alternativa a los grupos conocidos y aquellos ya en el mercado.

Estos y otros objetivos se logran mediante un grupo de anclaje producido de acuerdo con la reivindicación 1 adjunta.

35 Otras ventajas características son objeto de las reivindicaciones dependientes adjuntas, que deberían considerarse como una parte integral de la presente descripción.

El grupo, objeto de la presente invención, comprende ventajosamente un armario de pared equipado con al menos una brida destinada para fijarse al armario y un primer cursor que puede moverse linealmente con respecto a la brida para regular la posición vertical del armario; dicho primer curso también comprende medios de regulación de la posición del gancho de la montura de engarce (dispositivo de anclaje), para permitir una regulación en horizontal.

40 Los movimientos del primer cursor y los medios de regulación horizontal del armario se obtienen ventajosamente mediante tornillos de regulación con un eje paralelo entre sí y paralelo al revestimiento del armario de pared (en una condición ensamblada en una pared), por lo que la posición de este último puede regularse, tanto en dirección vertical como horizontal, actuando desde arriba, sin que exista ningún orificio en el revestimiento.

45 En particular, el grupo de anclaje ajustable para el conjunto de pared M de armarios de pared P que comprende un dispositivo de montura de engarce equipado con al menos una brida de anclaje en un armario de pared P con salientes S, una parte superior C y un revestimiento FO, y un gancho, comprendiendo también dicho grupo un soporte de anclaje a una pared M, en la que dicho dispositivo de montura de engarce comprende una resbaladera que se desliza linealmente con respecto a dicha brida en una primera dirección, dicho gancho estando al menos parcialmente asociado con dicha resbaladera y pudiendo moverse con respecto a esta última en al menos una  
50 segunda dirección sustancialmente perpendicular con respecto a dicha primera dirección, comprendiendo dicha brida elementos de fijación para fijarse a un armario P y raíles deslizantes, y en el que dicha

resbaladera comprende guías deslizantes, dichos raíles y dichas guías siendo adecuadas para cooperar entre sí para guiar el deslizamiento de dicha resbaladera en al menos dicha primera dirección, dicha primera dirección siendo sustancialmente perpendicular al eje de dichos elementos de fijación,

5 dichos elementos de fijación extendiéndose desde un primer borde de la brida sustancialmente en paralelo a la extensión de esta última en planta,

dichos medios de regulación y medios de accionamiento estando asociados con dicha resbaladera y dicho gancho, respectivamente, siendo dichos medios de regulación adecuados para controlar el deslizamiento de dicha resbaladera con respecto a dicha brida y siendo dichos medios de accionamiento adecuados para controlar dicho movimiento de dicho gancho en dicha segunda dirección,

10 dichos medios de regulación comprenden: un asiento roscado situado en dicha resbaladera, una contra-aleta integral con dicha brida que se extiende perpendicularmente a dichos raíles y un tornillo de regulación que coopera con dicha contra-aleta y con dicho asiento roscado para realizar el deslizamiento de dicha resbaladera en dicha primera dirección,

15 dichos medios de accionamiento comprenden un tornillo de accionamiento, al menos parcialmente alojado en dicha resbaladera. Dicho tornillo de accionamiento se coloca en paralelo a dicho tornillo de regulación y a dicha primera dirección, siendo dichos medios de regulación y medios de accionamiento ambos accesibles desde arriba.

Otras características y ventajas serán más evidentes desde algunas realizaciones de la invención en referencia a las figuras adjuntas, en las que:

- 20 - la figura 1 es una vista en perspectiva despiezada que ilustra la montura de engarce de un grupo de anclaje de acuerdo con la presente invención;
- la figura 2 es una vista en perspectiva en sección y en sección transversal parcial de la montura de engarce de la figura 1 ensamblado;
- la figura 3 es una vista delantera elevada del armario de pared de la figura 1 ensamblado;
- 25 - la figura 4 es una vista en sección del grupo de anclaje (placa y montura de engarce) de acuerdo con una primera realización en una condición ensamblada;
- la figura 5 es una vista en perspectiva del grupo de la figura 4 en una condición operativa ensamblada en un armario;
- la figura 6 es una vista en perspectiva despiezada que ilustra la montura de engarce de una segunda realización de un grupo de anclaje que no es parte de la invención;
- 30 - la figura 7 es una vista en perspectiva en sección y en sección transversal parcial de la montura de engarce de la figura 6 ensamblado;
- la figura 8 es una vista en perspectiva de la montura de engarce de la figura 6;
- la figura 9 es una vista en sección que ilustra el grupo de anclaje de las figuras 6-8 en una condición ensamblada;
- 35 - la figura 10 es una vista en perspectiva del grupo de la figura 9 en una condición operativa ensamblada en un armario de pared;
- la figura 11 es una vista en perspectiva despiezada que ilustra la montura de engarce de un grupo de anclaje de acuerdo con una tercera realización que no es parte de la invención;
- la figura 12 es una vista en perspectiva en sección y sección transversal parcial de la montura de engarce de la figura 11 ensamblado;
- 40 - la figura 13 es una vista delantera elevada de la montura de engarce de la figura 12;
- la figura 14 es una vista en sección que ilustra la tercera realización del grupo de anclaje en una condición operativa ensamblada;
- la figura 15 es una vista en perspectiva del grupo de la figura 14 en una vista operativa ensamblada en un armario de pared;
- 45 - la figura 16 es una vista en perspectiva despiezada que ilustra una cuarta realización de un grupo de anclaje que no es parte de la invención;
- la figura 17 es una vista en sección de los grupos de la figura 16 ensamblados;
- la figura 18 es una vista delantera elevada de los grupos de las figuras 16 y 17;
- 50 - la figura 19 es una vista en sección del grupo de las figuras 16 a 18 en una condición operativa, ensamblada;
- la figura 20 es una vista en perspectiva del grupo de las figuras 16 a 19 en una condición operativa, ensamblada en un armario de pared;
- la figura 21 es una vista en perspectiva que ilustra una quinta realización de un grupo de anclaje que no es parte de la invención; y
- 55 - las figuras 22-24 son vistas que ilustran el grupo de la figura 21 fijo en una condición operativa en un armario de pared.

Cuatro realizaciones diferentes, indicadas con los números de referencia (100A, 100B, 100C, 100D) de un grupo de anclaje ajustable, se analizarán en la descripción a continuación.

La realización 100A de las figs. 1-5 es parte de la presente invención.

60 Una quinta realización del grupo que no es parte de la invención se ilustra en las figuras 21-24 y se indica en su totalidad con 200.

## ES 2 664 355 T3

Tal como será evidente a continuación, las características de dicha quinta realización (figuras 21-24) también pueden aplicarse a todas las otras cuatro realizaciones (figuras 1-20).

5 Con referencia a todas las figuras 1-20 adjuntas, los ejemplos del grupo 100A, 100B, 100C, 100D comprenden un dispositivo 1A, 1B, 1C, 1D de montura de engarce que puede fijarse al armario de pared P y son adecuados para acoplarse en una placa 101A, 101B, 101C, 101D que puede fijarse a una pared M mediante tornillos y/o clavijas.

El armario de pared P puede comprender, por ejemplo, salientes S, una parte superior C y un revestimiento trasero FO.

Cada montura 1A, 1B, 1C, 1D de engarce a su vez comprende una brida 2A, 2B, 2C, 2D de anclaje al armario P y un medio 12A, 12B, 12C, 12D de gancho que se acopla con la placa 101A, 101B, 101C, 101D de pared.

10 Cada montura 1A, 1B, 1C, 1D de engarce también comprende una resbaladera 5A, 5B, 5C, 5D que se desliza linealmente con respecto a la brida 2A, 2B, 2C, 2D en una primera dirección F, mientras que el gancho 12A, 12B, 12C, 12D está al menos parcialmente asociado con la resbaladera 5A, 5B, 5C, 5D y puede moverse con respecto a esta última en al menos una segunda dirección F1 sustancialmente perpendicular con respecto a la primera dirección.

15 De esta manera, una regulación del armario de pared P se obtiene en dos direcciones F, F1 perpendiculares entre sí, especialmente en vertical (altura) y horizontal (profundidad).

Hablando en general, cada brida 2A, 2B, 2C, 2D de los diversos ejemplos descritos en detalle a continuación comprende elementos 3A, 3B, 3C, 3D de fijación para fijarse al armario de pared P.

20 Más específicamente, los elementos 3A, 3B, 3C, 3D de fijación se extienden desde un borde lateral de la brida 2A, 2B, 2C, 2D y son sustancialmente paralelos a la extensión de esta última en planta, para acoplarse con uno de los salientes S (es decir, las paredes laterales) del armario de pared P.

Preferentemente, los elementos 3A, 3B, 3C, 3D de fijación tienen la forma de pernos de fijación y pueden ser uno, dos o tres de ellos, incluso en los ejemplos mostrados existen tres de ellos.

25 Cada brida 2A, 2B, 2C, 2D también comprende raíles 8A, 8B, 8C, 8D deslizantes que cooperan con las respectivas resbaladeras 5A, 5B, 5C, 5D que comprenden guías 11A, 11B, 11C, 11D deslizantes destinadas a cooperar con los respectivos raíles 8A, 8B, 8C, 8D para guiar el deslizamiento de las resbaladeras 5A, 5B, 5C, 5D en la primera dirección, preferentemente en una dirección vertical en una condición ensamblada, esta dirección siendo sustancialmente perpendicular al eje de los pernos 3A, 3B, 3C, 3D de fijación.

30 De nuevo hablando en general, los diversos ejemplos del dispositivo 1A, 1B, 1C, 1D comprenden medios de regulación para controlar el deslizamiento de las respectivas resbaladeras 5A, 5B, 5C, 5D con respecto a la brida 2A, 2B, 2C, 2D y estos medios comprenden preferentemente: un asiento 9A, 9B, 9C, 9D roscado situado en dicha resbaladera 5A, 5B, 5C, 5D, una contra-aleta 6A, 6B, 6C, 6D integral con la brida 2A, 2B, 2C, 2D y que se extiende perpendicularmente a los raíles 8A, 8B, 8C, 8D y un tornillo 10A, 10B, 10C, 10D de regulación accesible desde arriba, que coopera con la contra-aleta 6A, 6B, 6C, 6D y con el asiento 9A, 9B, 9C, 9D roscado para realizar el deslizamiento de dicha resbaladera 5A, 5B, 5C, 5D en la primera dirección.

35 En todos los ejemplos analizados, cada dispositivo 1A, 1B, 1C, 1D de montura de engarce comprende medios de accionamientos para controlar el movimiento de los medios 12A, 12B, 12C, 12D de gancho en la segunda dirección; estos medios de accionamiento comprenden generalmente un tornillo 13A, 13B, 13C, 13D de accionamiento accesible desde arriba, al menos parcialmente alojado en la resbaladera 5A, 5B, 5C, 5D y colocado en paralelo al tornillo 10A, 10B, 10C, 10D de regulación.

De esta manera, el movimiento horizontal y vertical del armario de pared P puede regularse ventajosamente actuando en un lado solo, y sin tener que producir orificios visibles adicionales en el revestimiento FO del mismo armario de pared, superando los inconvenientes antes analizados.

45 Como puede verse, las primeras dos realizaciones tienen la característica en común de que el gancho es un gancho 12A, 12B, que puede moverse linealmente a lo largo de la segunda dirección solo, debido al accionamiento del tornillo 13A, 13B de accionamiento.

La tercera y cuarta realización, al contrario, tienen la misma característica de que el accionamiento de los medios de gancho en la segunda dirección F1 se obtiene gracias a planos inclinados con respecto a dicha primera dirección F deslizantes y cooperantes entre sí.

50 Más específicamente con respecto a los ejemplos de las figuras, el primer ejemplo de este tipo de realización se proporciona en las figuras adjuntas 1 a 5; estas muestran una primera realización del grupo 100A equipado con una montura 1A de engarce de anclaje ajustable para el ensamblaje de un armario de pared P en una pared M, preferentemente un saliente del armario.

## ES 2 664 355 T3

La montura 1A de engarce comprende una brida 2A equipada con elementos 3A de fijación destinados a acoplarse con el armario P, como se muestra en la configuración ensamblada de la figura 5.

5 La brida 2A comprende una contra-aleta 6A y una ventana 7A cuyos bordes 8A laterales opuestos forman los raíles deslizantes de la resbaladera 5A, que puede moverse linealmente a lo largo de dichos raíles 8A gracias a las guías 11A situadas en los lados de la resbaladera 5A.

La resbaladera 5A también comprende un asiento 9A roscado para los medios de regulación de la posición de la misma resbaladera 5A, que en este ejemplo comprende el tornillo 10A.

El eje del asiento 9A roscado es perpendicular a la contra-aleta 6A, y en paralelo a los raíles 8A y guías 11A para las razones analizadas a continuación.

10 El tornillo 10A, como se muestra en las figuras 4 y 5, coopera con el asiento 9A roscado y con la contra-aleta 6A para provocar el movimiento de la resbaladera 5A con respecto a la brida 2A: cuando está en la condición ensamblada, de hecho, el peso del armario P asegura que la cabeza del tornillo 10A permanezca guardada contra la contra-aleta 6A; mediante el atornillado o desatornillado del tornillo 10A en el asiento 9A, la posición de la resbaladera 5A se regula por tanto con respecto a la brida 2A y consecuentemente la posición vertical del armario de pared P.

Más específicamente, la resbaladera 5A de las figuras 1 y 2 también comprende, además del asiento 9A roscado descrito antes, medios de accionamiento del gancho que coopera con el soporte 101A.

En este ejemplo, dicho gancho es el gancho 12A que coopera con el soporte 101A que en este ejemplo es una simple sección fija a la pared M con clavijas, tornillos u otros artículos similares.

20 Los medios de accionamiento en este ejemplo comprenden un tornillo 13A similar a un tornillo sin fin alojado en la resbaladera 5A y mantenido de manera rotativa en posición mediante un perno 16A.

Dicho perno 16A se inserta, en una condición ensamblada, en la resbaladera 5A y en el cuello 17A del tornillo 13A.

El tornillo 13A coopera con una rueda 14A dentada, también alojada en la resbaladera 5A mantenida rotativamente en posición por el perno 15A.

25 El perno 15A se inserta, para este fin, en la resbaladera 5A y se acopla en el cuello 18A de la rueda 14A dentada.

El gancho 12A se equipa con un cuerpo 19A parcialmente roscado que coopera con un asiento roscado dentro de la rueda 14A dentada.

El cuerpo 19A tiene dos planos (o niveles) 20A opuestos lisos deslizantes dentro de asientos 21A de guía complementarios del orificio 22A de la resbaladera 5A.

30 De esta manera, el cuerpo 19A puede moverse horizontalmente en una dirección de extracción/inserción F1 desde la rueda 14A dentada siguiendo la rotación de esta última cuando se acciona por el tornillo 13A sin fin.

35 Como se puede verse en las figuras 1 y 2, los ejes del tornillo 13A sin fin y el tornillo 10A son paralelos entre sí, por lo que el acceso mediante chavetas o destornilladores para las regulaciones del armario P puede obtenerse actuando sobre la misma parte (desde arriba) con el resultado de mejorar el acceso a las regulaciones y permitiendo un ensamblaje y regulaciones simplificados, sin la necesidad de tener orificios delanteros de paso a través en el revestimiento del armario de pared P.

40 En el ejemplo mostrado, los orificios en el armario, por otro lado, se sitúan en la porción superior de este último (llamado de otra manera "parte superior" del armario) que, sin embargo, se ensambla normalmente en una altura mayor que los ojos de la gente y dichos orificios se sitúan por tanto en una posición no visible y oculta, incluso cuando el armario P no tiene puertas o es de vidrio o es una alacena de vidrio, con al menos puertas parcialmente transparentes.

Un segundo ejemplo del grupo 100B no de acuerdo con la invención, se muestra en las figuras 6 a 10.

De manera análoga al primer ejemplo descrito antes, este comprende un dispositivo 1B de montura de engarce provisto de al menos una brida 2B equipada con elementos 3B de fijación sobresalientes.

45 El último, 3B, son pernos de fijación que pueden verse en la figura 10 para fijarse al armario de pared P, de manera análoga al grupo 100A descrito antes.

De manera análoga a lo que se ha descrito antes, la brida 2B comprende una contra-aleta 6B y una ventana 7B cuyos bordes 8B laterales opuestos forman los raíles deslizantes de la resbaladera 5B, que puede moverse linealmente (a lo largo de dichos raíles 8B) gracias a las guías 11B situadas en los lados de la resbaladera 5B.

50 La resbaladera 5B comprende un asiento 9B roscado para los medios de regulación de la posición de la resbaladera

5B, que en este ejemplo de nuevo comprende un tornillo 10B, el eje del asiento 9B roscado siendo perpendicular a la contra-aleta 6B y paralelo a los raíles 8B y las guías 11B.

La regulación vertical se realiza mediante el movimiento de la resbaladera, de manera análoga a lo descrito antes. En resumen, el tornillo 10B coopera con el asiento 9B roscado y con la contra-aleta 6B para provocar el movimiento de la resbaladera 5B con respecto a la brida 2B; un atornillado o desatornillado del tornillo 10B provoca un movimiento de la resbaladera 5B con respecto a la brida 2B y por tanto, de manera última, un movimiento vertical del armario P cuando el dispositivo 1B está en condición ensamblada, como se muestra en la figura 9, en la que se acopla con la placa 101B.

Con respecto al ejemplo en las figuras 1-5, en este caso, lo que se diferencia son los medios de accionamiento del gancho a la pared M.

La montura 1B de engarce del grupo 100B comprende el gancho 12B que coopera con la placa 101B fijada a la pared con clavijas o artículos similares; en este caso, la placa 101B es de nuevo una sección simple del tipo conocido.

El gancho 12B puede moverse con respecto a la brida 2B en dirección perpendicular con respecto al movimiento de la resbaladera 5B, para obtener las regulaciones verticales y horizontales deseadas.

El gancho 12B solo se acopla con la resbaladera 5B y los medios de accionamiento en este caso comprenden un mecanismo de rodilla ajustable.

Este último comprende a su vez las palancas 15B, dos trinquetes 14B y los pernos relativos.

Los trinquetes 14B tienen orificios 23B roscados que cooperan con el tornillo 13B de accionamiento alojado, como todos los componentes de los medios de accionamiento, en la resbaladera 5B que, para este fin, está provista de asientos adecuados.

El gancho 12B se conecta a las palancas 15B, que se articulan con él y se emparejan con los trinquetes 14B, cuyos orificios 23B roscados se acoplan con el tornillo 13B de accionamiento.

De esta manera, la rotación del tornillo 13B permite que los trinquetes 14B se acerquen o se alejen, inclinando las palancas 15B, provocando un movimiento horizontal consecuente de acuerdo con F1 del gancho 12B.

También en este caso, el asiento 9B roscado y el tornillo 13B de accionamiento se disponen en paralelo en la resbaladera 5B, con las ventajas análogas a las descritas antes en referencia a la primera realización de la invención.

Un tercer ejemplo, no de acuerdo con la invención, de un dispositivo 1C de montura de engarce para un grupo 100C se muestra en las figuras 11 a 15.

La montura 1C de engarce es sustancialmente análogo al descrito antes con referencia a las figuras 1-10, excepto por el medio de accionamiento del gancho.

En resumen, sin embargo, este comprende una brida 2C provista de elementos 3C de fijación que se extienden en el mismo plano que la brida para fijarse al armario P, como se muestra en la configuración ensamblada en la figura 15.

De manera análoga a otras soluciones, la brida 2C comprende una contra-aleta 6C y una ventana 7C cuyos bordes 8C laterales opuestos forman los raíles deslizantes de la resbaladera 5C, que puede moverse linealmente a lo largo de dichos raíles 8C gracias a las guías 11C situadas en los lados de la resbaladera 5C.

La resbaladera 5C también comprende un asiento 9C roscado para los medios de regulación de la posición de la resbaladera 5C, que en este ejemplo comprende el tornillo 10C.

El eje del asiento 9C roscado es perpendicular a la contra-aleta 6C y paralelo a los raíles 8C y guías 11C, para permitir el movimiento lineal de la resbaladera 5C con respecto a la brida 2C mediante el accionamiento del tornillo 10C de manera análoga a lo descrito antes.

El tornillo 10C, de hecho, coopera con el asiento 9C roscado y con la contra-aleta 6C para provocar el movimiento de la resbaladera 5C con respecto a la brida 2C: cuando está en la condición ensamblada, de hecho, el peso del armario P asegura que la cabeza del tornillo 10C permanezca guardada contra la contra-aleta 6C y consecuentemente mediante el atornillado y desatornillado del tornillo 10C en el asiento 9C, la posición de la resbaladera 5C se regula con respecto a la brida 2C y consecuentemente la posición vertical del armario de pared P de acuerdo con la flecha F.

El enganche de pared en el dispositivo comprende de nuevo un gancho 12C que puede moverse con respecto a la resbaladera 5C mediante medios de accionamiento del gancho, que se describen a continuación.

El gancho 12C, de manera análoga a lo descrito antes, coopera con un soporte 101C, que en este ejemplo, es de nuevo una sección fija a la pared M con clavijas, tornillos o artículos similares, como se muestra en la figura 14.

5 Los medios de accionamiento, en este tercer ejemplo, comprenden planos 19C inclinados por lo que el gancho 12C se mueve con respecto a la resbaladera 5C: en este caso, a diferencia de ejemplos anteriores, el movimiento del gancho 12C no se desarrolla solo en una dirección F1 perpendicular al movimiento de la resbaladera, sino también en dirección paralela a esta última.

Los medios de accionamiento de hecho comprenden planos inclinados que provocan el movimiento del gancho 12C en una dirección inclinada con respecto al movimiento de la resbaladera 5C.

10 Estos medios de accionamiento comprenden, en este ejemplo, un tornillo 13C de accionamiento situado en paralelo al tornillo 10C de regulación y que coopera con un tope 16C integral con la resbaladera 5C y con un asiento 20C roscado situado en un bastidor 17c alojado integralmente en la resbaladera 5C, que puede moverse verticalmente con respecto a la brida 2C.

Los medios de accionamiento también comprenden guías 18C inclinadas colocadas en dicho bastidor 17C y que cooperan con dichos planos 19C inclinados integrales con el gancho 12C.

15 El tornillo 13C de accionamiento es estacionario con respecto a la resbaladera 5C debido al tope 16C en el que su cabeza se almacena, y su accionamiento en rotación provoca un movimiento del gancho 12C con respecto al bastidor 17C.

20 Este movimiento provoca un deslizamiento de los planos 19C inclinados (concebido en el gancho 12C) con respecto a los asientos 18C inclinados (integrales con el bastidor 17C) con un movimiento consecuente del gancho 12C en sí mismo en una dirección inclinada con respecto al eje del tornillo 13C de accionamiento.

25 El movimiento del gancho 12C por tanto tiene lugar de acuerdo con dos componentes: uno vertical F, paralelo a la dirección de movimiento de la resbaladera 5C y sin influencia en la regulación horizontal del armario P, y uno horizontal F1, perpendicular a la dirección del movimiento de la resbaladera 5C, que al contrario, como se ha descrito antes, provoca un movimiento del armario en una dirección vertical, permitiendo así la regulación de acuerdo con dos ejes, con las mismas ventajas analizadas antes en referencia a los ejemplos anteriores.

Otra variante más del dispositivo 1D de montura de engarce, no de acuerdo con la invención, se muestra en las figuras adjuntas 16 a 20.

Esta variante 1D difiere en diversos aspectos con respecto a las tres variantes anteriores y no solo aquellas referentes a los medios de accionamiento.

30 En lo que se refiere a la regulación vertical de acuerdo con F, el dispositivo 1D es sustancialmente análogo a los descritos antes; de hecho, comprende una brida 2D provista de elementos 3D de fijación destinados a acoplarse en rendijas apropiadas del armario P, como se muestra en la configuración ensamblada de la figura 20.

35 Análogamente a otras soluciones, la brida 2D comprende una contra-aleta 6D y una carcasa 7D equipada en los lados con dos raíles 8D deslizantes de la resbaladera 5D, que puede moverse linealmente a lo largo de dichos raíles 8D gracias a las guías 11D situadas en los lados.

Análogamente a lo descrito antes, la resbaladera 5D comprende un asiento 9D roscado para los medios de regulación de la posición de la resbaladera 5D, que en este ejemplo, de nuevo comprende un tornillo 10D.

40 El eje del asiento 9D roscado es perpendicular a la contra-aleta 6D y paralelo a los raíles 8D y las guías 11D, para permitir el movimiento lineal de la resbaladera 5D con respecto a la brida 2D, por el accionamiento del tornillo 10D, análogamente a lo descrito antes.

45 El tornillo 10D, de hecho, coopera con el asiento 9D roscado y con la contra-aleta 6D para provocar el movimiento de la resbaladera 5D con respecto a la brida 2D: cuando está en la posición ensamblada, de hecho, el peso del armario P asegura que la cabeza del tornillo 10D permanezca almacenada contra la contra-aleta 6D y consecuentemente atornillando o desatornillando el tornillo 10D en el asiento 9D, la posición de la resbaladera 5D se regula con respecto a la brida 2D y consecuentemente la posición vertical del armario de pared P de acuerdo con la flecha F.

El enganche de pared en este caso se obtiene mediante una interferencia entre un gancho 13D con una punta 15D cónica, y porciones 12D de gancho de la resbaladera 5D, con una base 101D, que puede fijarse a la pared M mediante bucles 19D de centrado y clavijas apropiadas.

50 Los medios de accionamiento en este caso comprenden el mismo tornillo 13D cuya punta 15D cónica coopera con un asiento que tiene un plano 16D inclinado situado en la base 101D.

Para este fin, el tornillo 13D se atornilla en un asiento 18D de la resbaladera 5D y, en la condición ensamblada, su

punta cónica lisa (o cónica truncada) está en contacto con el asiento que tiene un plano 16D inclinado de la base 101D.

5 Cuando el tornillo 13D de accionamiento se rota (mediante atornillado o desatornillado), su punta cónica se desarrolla en el plano 16D inclinado, de esta manera moviendo horizontalmente la brida 2D con respecto a la base 101D y obteniendo la regulación horizontal del armario P de acuerdo con F1.

Las Figuras 21-24 ilustran una posible quinta realización del grupo de anclaje (montura de engarce) que no es parte de la invención, en la que dicho grupo se indica como una totalidad con el número de referencia 200.

10 El grupo 200 puede comprender de manera indiferente cualquiera de los mecanismos de regulación (mecanismos cinemáticos) en vertical (altura) y horizontal (profundidad) de un medio 201 de enganche, que sirve para enganchar el mismo grupo 200 a una placa 202 fijada a una pared M.

De acuerdo con esta quinta realización que no es parte de la invención, el grupo 200 está provisto de (medios) tornillos de regulación en vertical 203 y horizontal 204, a los que unos respectivos bujes 205, 206 de extensión axial (o elementos equivalentes) se fijan.

15 Dichos bujes 205, 205 tienen asientos 207, 208 moldeados, en el extremo libre, para el acoplamiento mediante una herramienta 209 de maniobra.

20 Como puede verse claramente en las figuras 23 y 24, la longitud de dichos bujes 205, 206 es tal que se consigue un acceso exacto a los asientos 207, 208, es decir, desde el exterior de la parte superior C del armario P. Para el paso de los bujes 205, 206, la parte superior C tiene orificios 210, 211 de paso a través. De esta manera, la regulación de la montura de engarce también puede realizarse convenientemente en espacios estrechos, con la herramienta de maniobra inclinada, como se muestra en las figuras 23 y 24: lo que es imposible con las monturas de engarce de las primeras cuatro realizaciones, como se ve claramente en las figuras 5, 10, 15 y 20.

En todas las soluciones presentadas hasta ahora, otras características opcionales están presentes, como por ejemplo, orificios para el paso de herramientas destinadas para el accionamiento de los tornillos 10A, 10B, 10C, 10D y 13A, 13B, 13C, 13D o artículos similares.

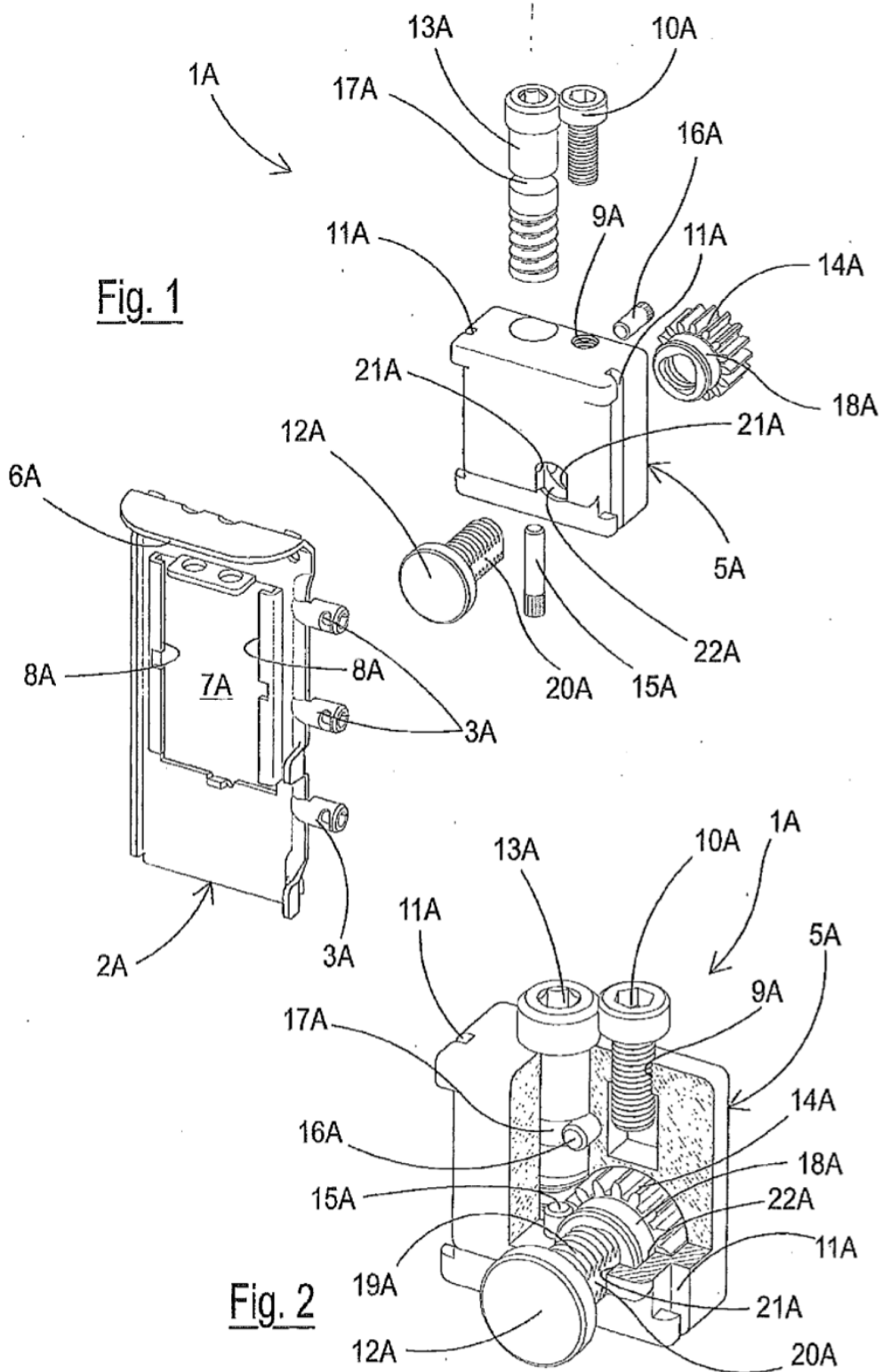
25 Otras modificaciones variantes o equivalentes son también posibles, todas consideradas incluidas en el alcance de la presente invención.

El alcance de la invención se define por tanto mediante las siguientes reivindicaciones.



## REIVINDICACIONES

1. Un grupo (100A) de anclaje ajustable para el conjunto de pared (M) de los armarios de pared (P) que comprende un dispositivo (1A) de montura de engarce equipado con al menos una brida (2A) de anclaje a un armario de pared (P) con salientes (S), una parte superior (C) y un revestimiento (FO), y un gancho (12A), dicho grupo comprendiendo además un soporte (101A) de anclaje a una pared (M), en el que dicho dispositivo (1A) de montura de engarce comprende una resbaladera (5A) que se desliza linealmente con respecto a dicha brida (2A) en una primera dirección, dicho gancho (12A) estando al menos parcialmente asociado con dicha resbaladera (5A) y siendo móvil con respecto a esta última en al menos una segunda dirección sustancialmente perpendicular con respecto a dicha primera dirección,
- 5 comprendiendo dicha brida (2A) elementos (3A) de fijación para fijarse a un armario (P) y raíles (8A) deslizantes, y en el que dicha resbaladera (5A) comprende guías (11A) deslizantes, dichos raíles (8A) y dichas guías (11A) siendo adecuadas para cooperar entre sí para guiar el deslizamiento de dicha resbaladera (5A) en al menos dicha primera dirección, dicha primera dirección siendo sustancialmente perpendicular al eje de dichos elementos (3A) de fijación, dichos elementos de fijación extendiéndose desde un borde lateral de la brida (2A) sustancialmente en paralelo a la extensión de esta última en planta, que comprende además medios de regulación y medios de accionamiento, asociándose con dicha resbaladera y dicho gancho, respectivamente, siendo dichos medios (6A, 9A, 10A) de regulación adecuados para controlar el deslizamiento de dicha resbaladera (5A) con respecto a dicha brida (2A) y siendo dichos medios (13A, 14A, 15A) de accionamiento adecuados para controlar dicho movimiento de dicho gancho (12A) en dicha segunda dirección,
- 10 dichos medios de regulación comprenden: un asiento (9A) roscado situado en dicha resbaladera (5A), una contra-aleta (6A) integral con dicha brida (2A) que se extiende perpendicularmente a dichos raíles (8A) y un tornillo (10A) de regulación que coopera con dicha contra-aleta (6A) y con dicho asiento (9A) roscado para realizar el deslizamiento de dicha resbaladera (5A) en dicha primera dirección, dichos medios de accionamiento comprenden un tornillo (13A) de accionamiento, al menos parcialmente alojado en dicha resbaladera (5A), **caracterizado porque** dicho tornillo (13A) de accionamiento se coloca paralelo a dicho tornillo (10A) de regulación y a dicha primera dirección, siendo dichos medios de regulación y dichos medios de accionamiento accesibles ambos desde arriba.
2. El grupo (100A) de acuerdo con la reivindicación 1, **caracterizado porque** dicho gancho es un gancho (12A) que puede moverse linealmente solo a lo largo de dicha segunda dirección debido a un accionamiento de dicho tornillo (13A) de accionamiento.
3. El grupo (100A) de acuerdo con la reivindicación 2, **caracterizado porque** dichos medios de accionamiento comprenden un tornillo (13A) sin fin que coopera con una rueda (14A) dentada alojada en dicha resbaladera (5A), dicho gancho (12A) proporcionándose con un cuerpo roscado que coopera con un asiento roscado dentro de dicha rueda (14A) dentada por lo que puede moverse en dicha segunda dirección siguiendo la rotación de dicho tornillo (13A) sin fin.
4. El grupo de acuerdo con la reivindicación 1, **caracterizado porque** dichos medios de regulación son accesibles desde el exterior de dicha parte superior (C).
5. El grupo de acuerdo con la reivindicación 4, **caracterizado porque** dichos medios de regulación se sustituyen por tornillos (203, 204) para la regulación en vertical y horizontal respectivamente del grupo de montura de engarce, al que unos respectivos bujes (205, 206) de extensión axial se fijan, dichos bujes teniendo asientos (207, 208) moldeados en el extremo libre para el acoplamiento con una herramienta de maniobra.



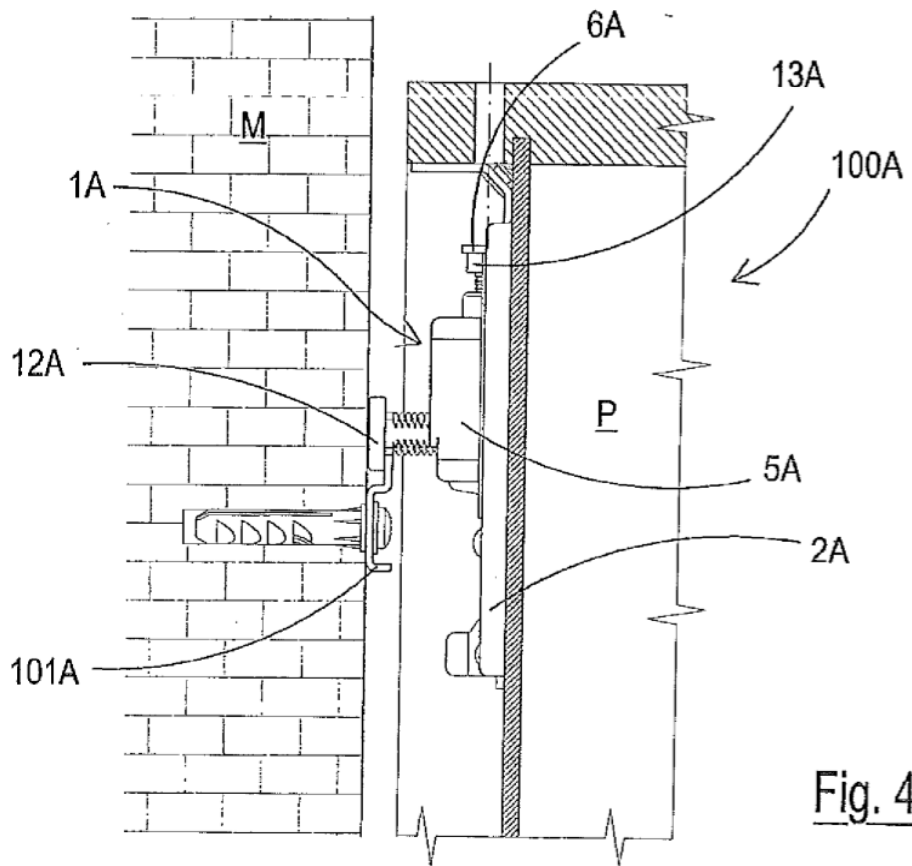
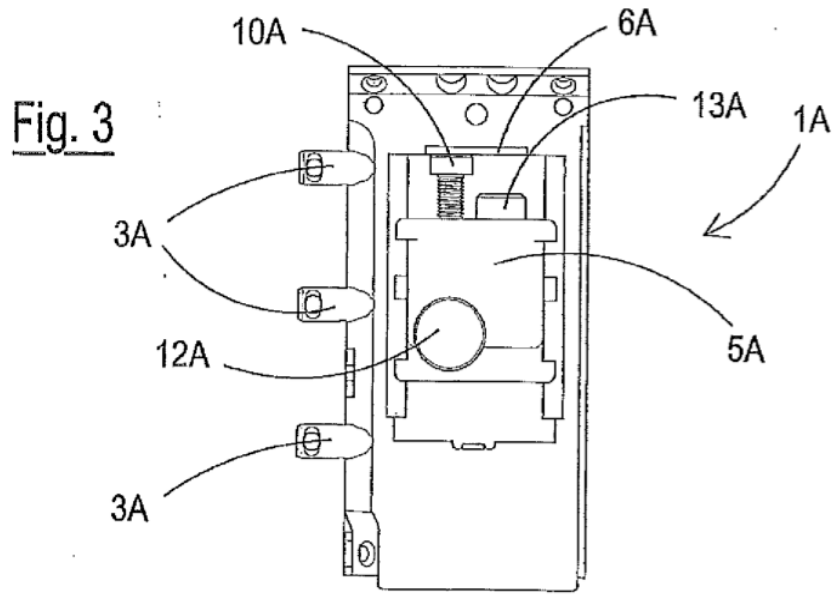


Fig. 5

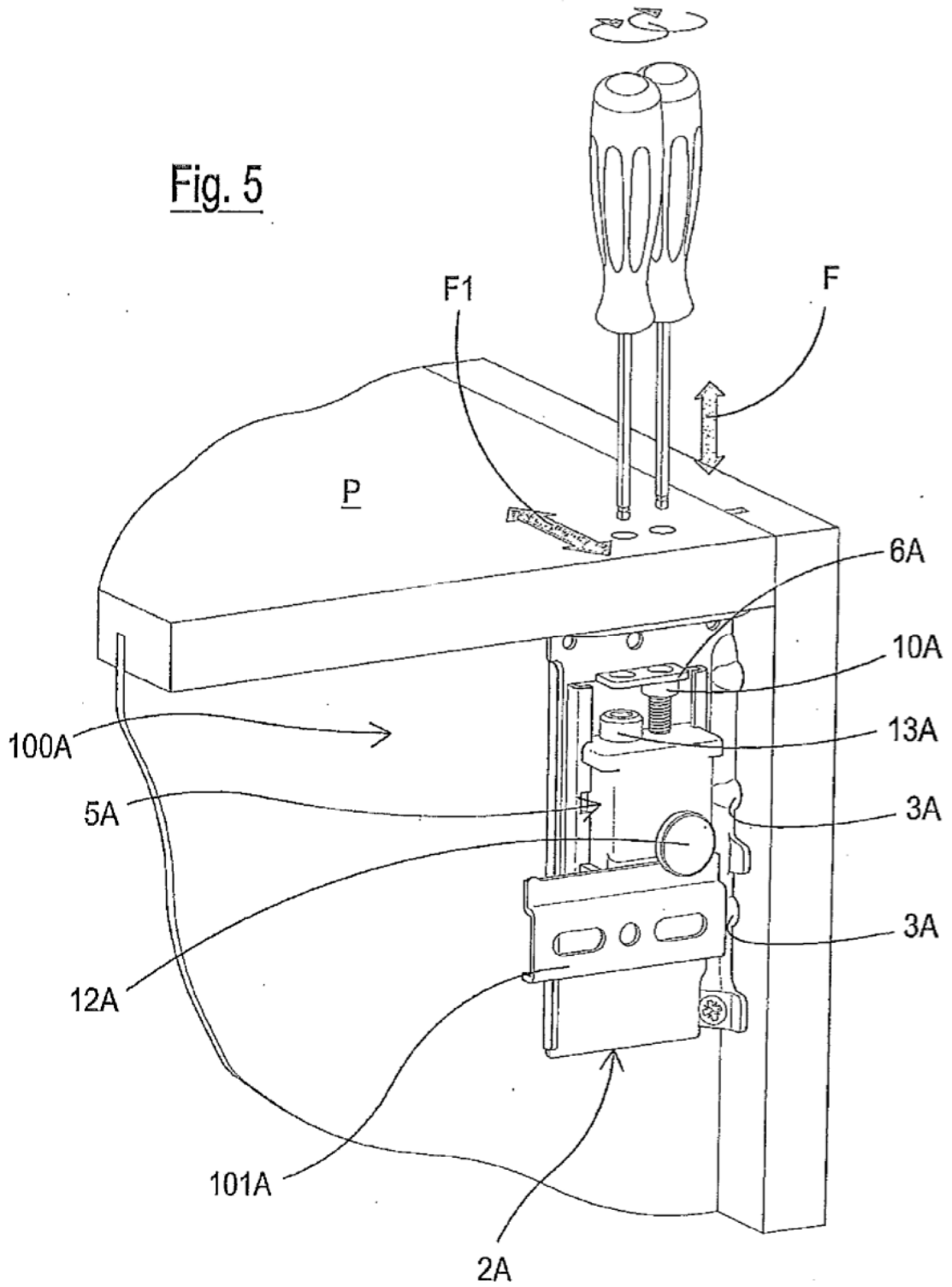


Fig. 6

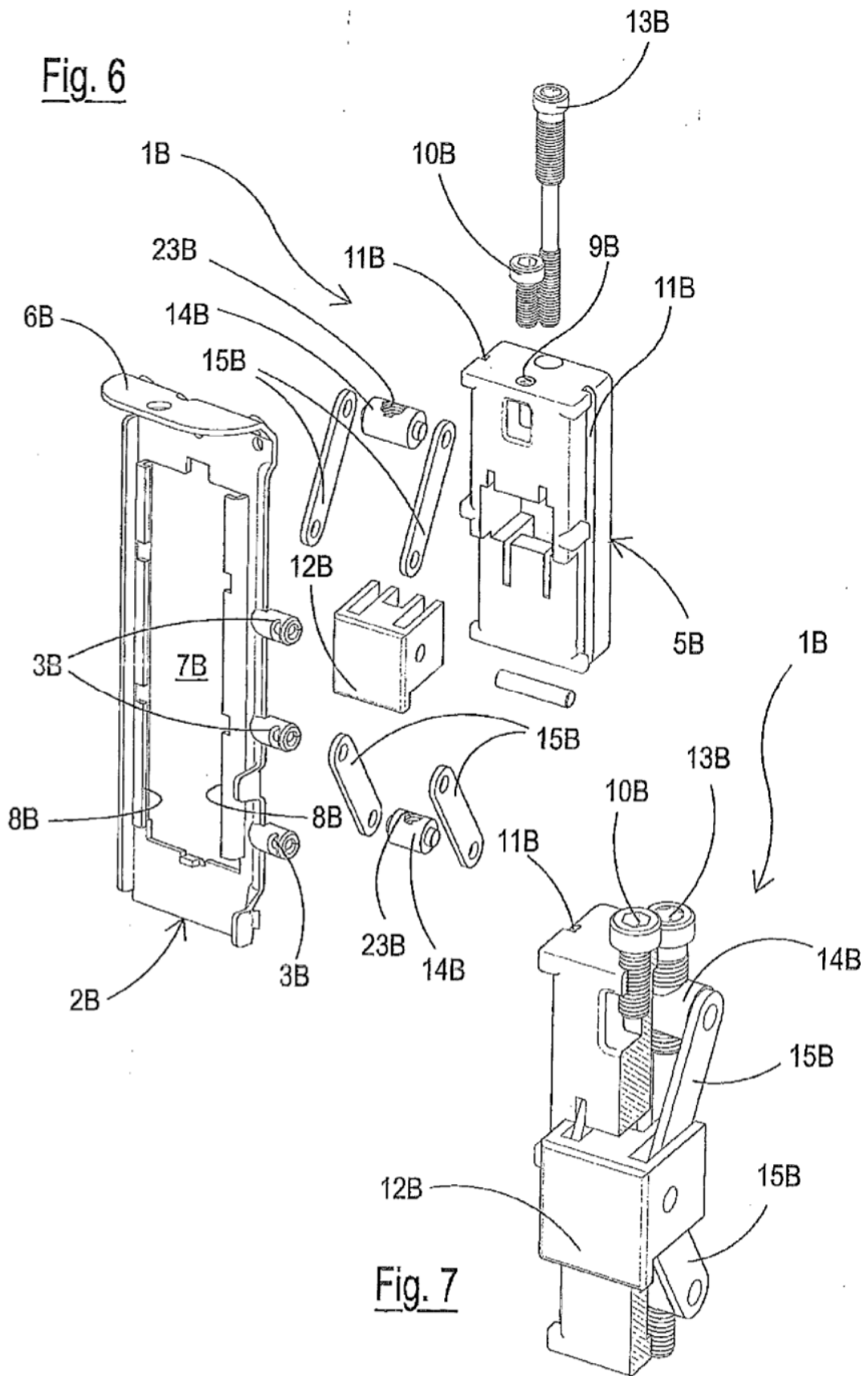


Fig. 7

Fig. 8

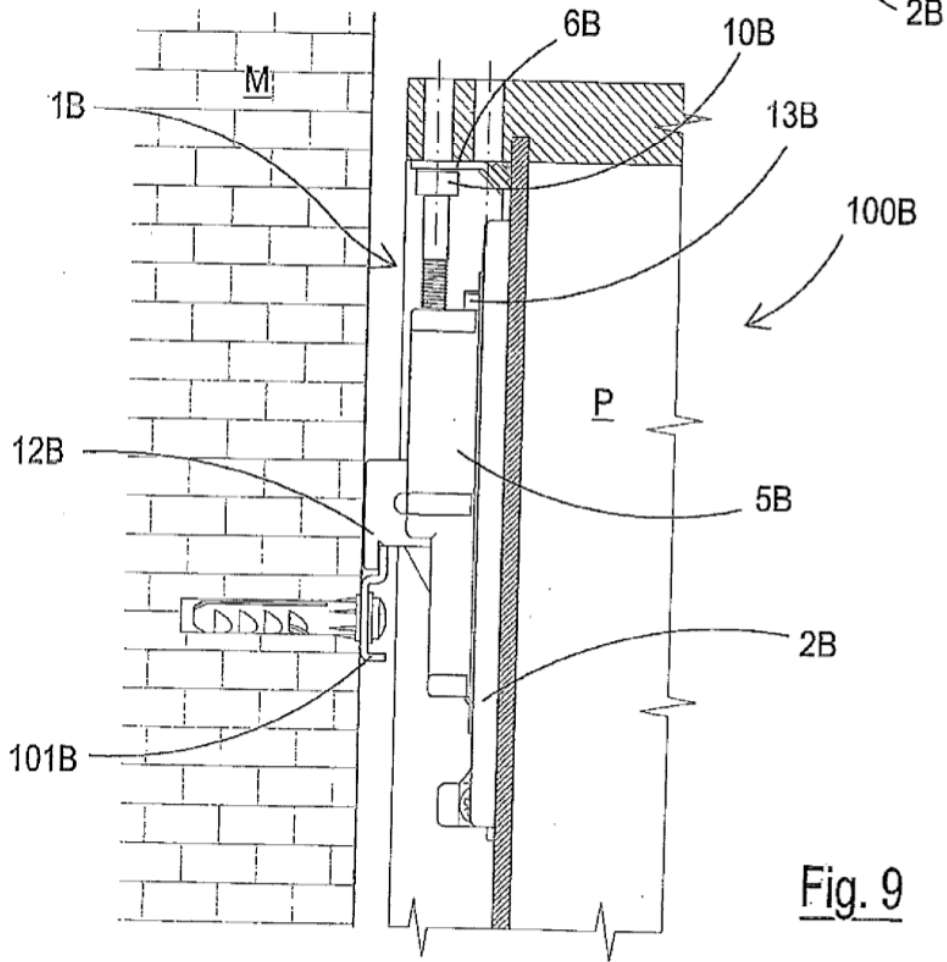
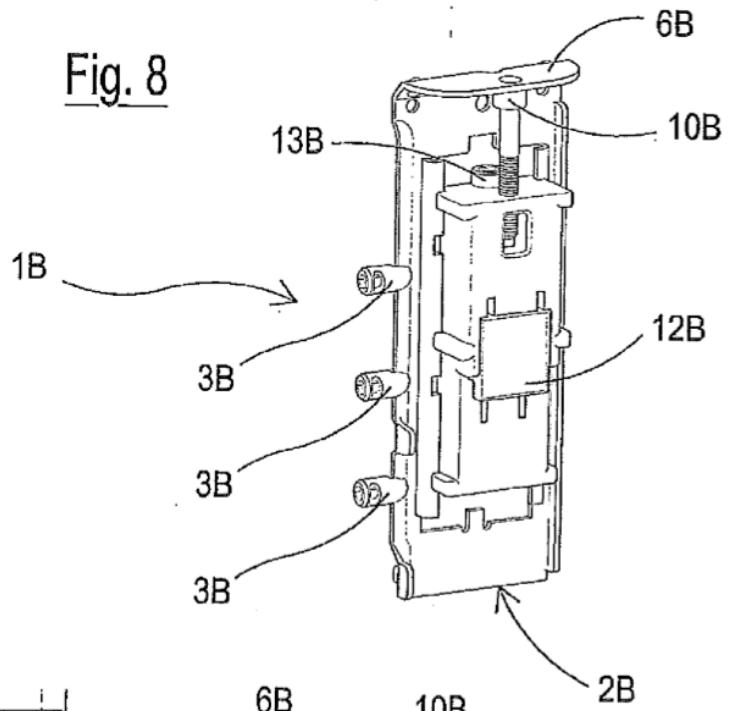


Fig. 9

Fig. 10

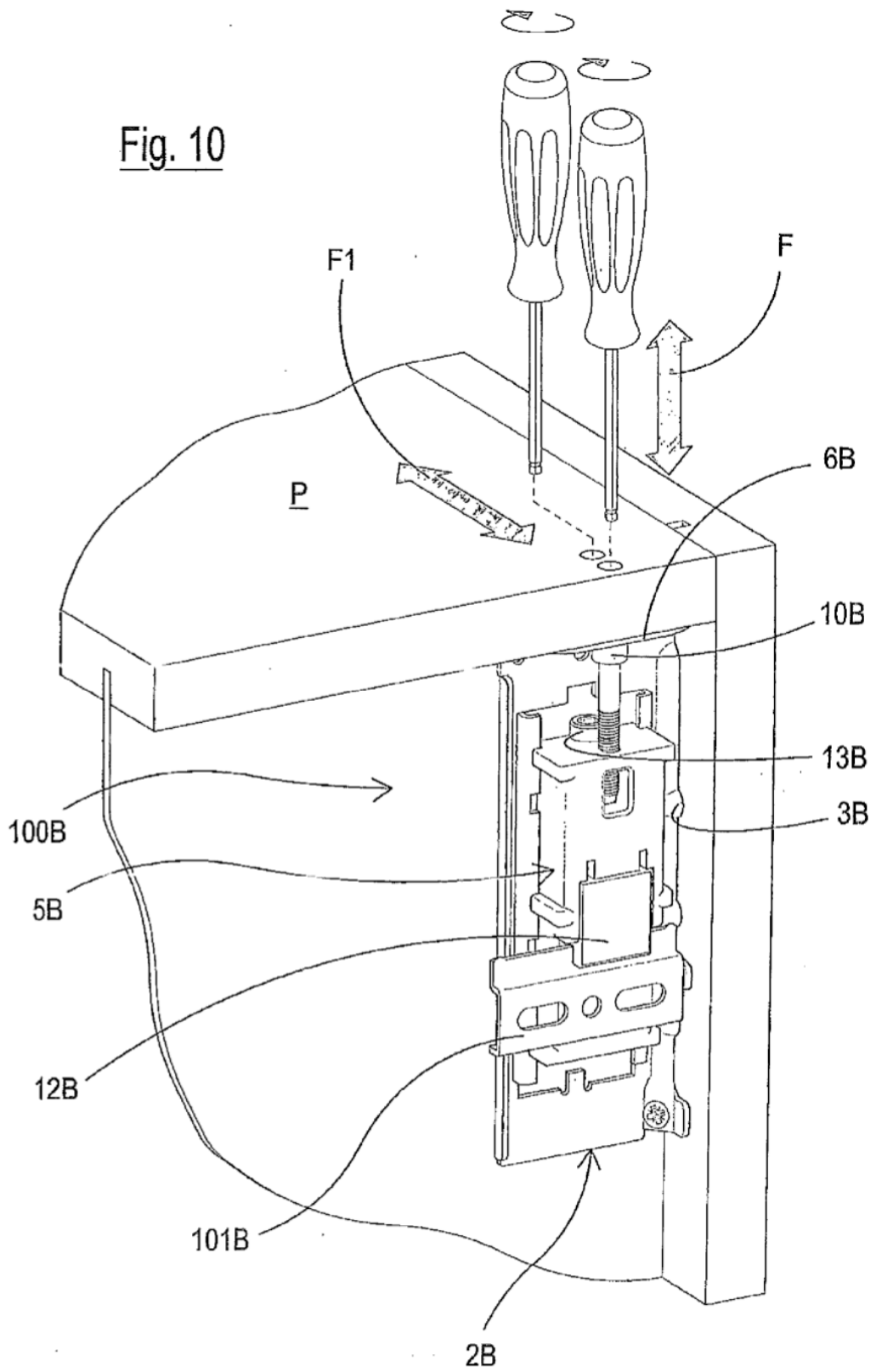


Fig. 11

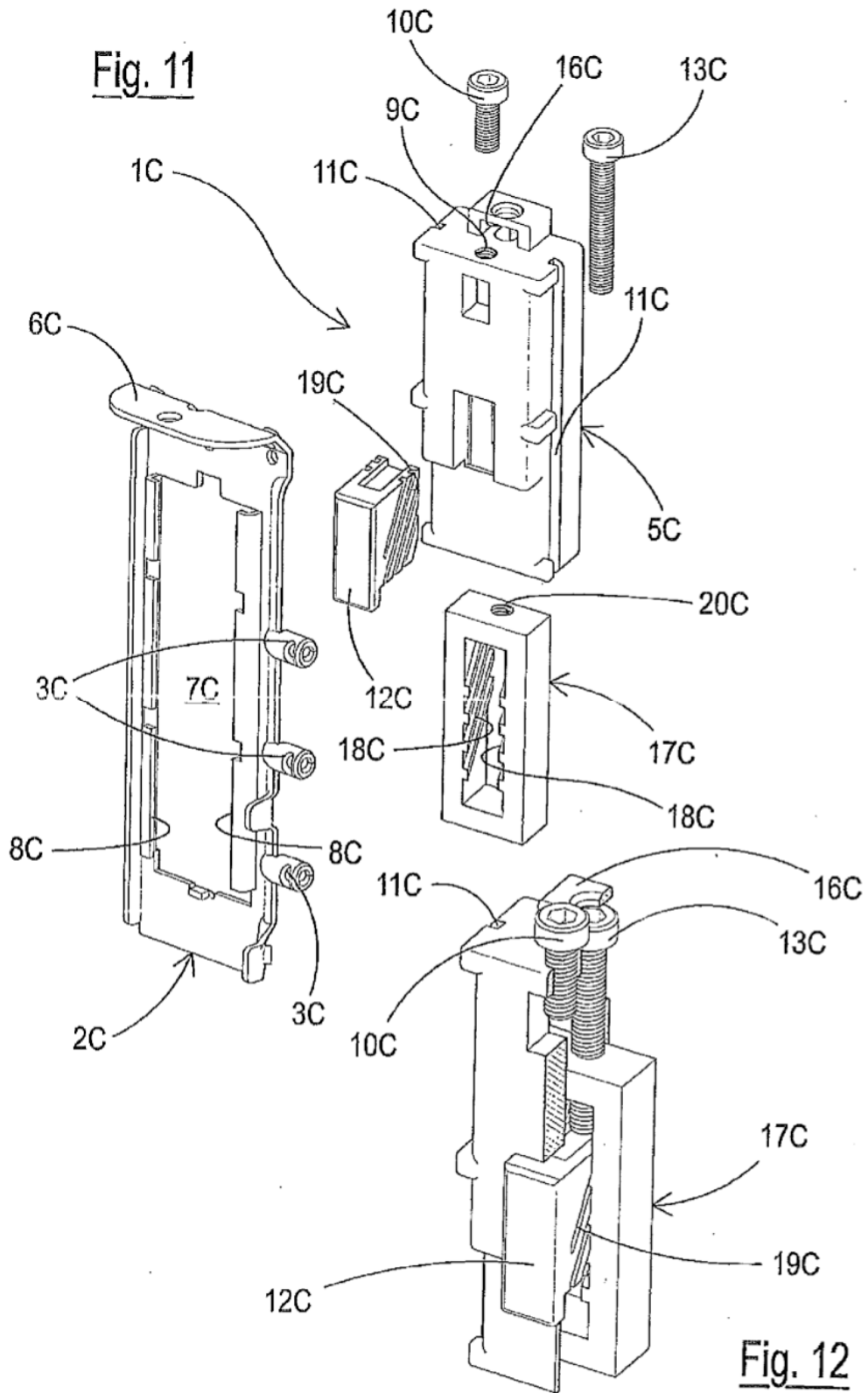


Fig. 12



Fig. 13

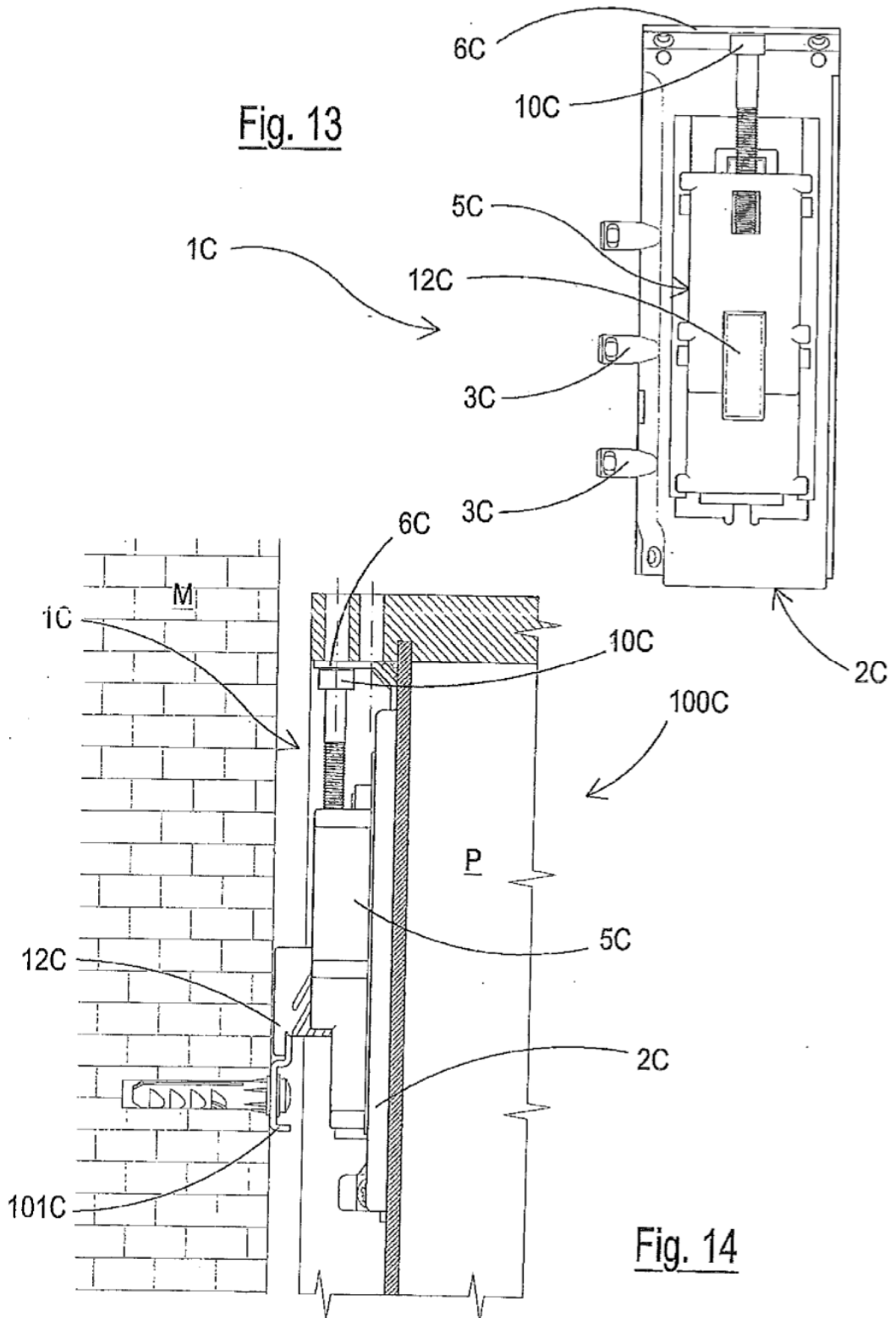


Fig. 14

Fig. 15

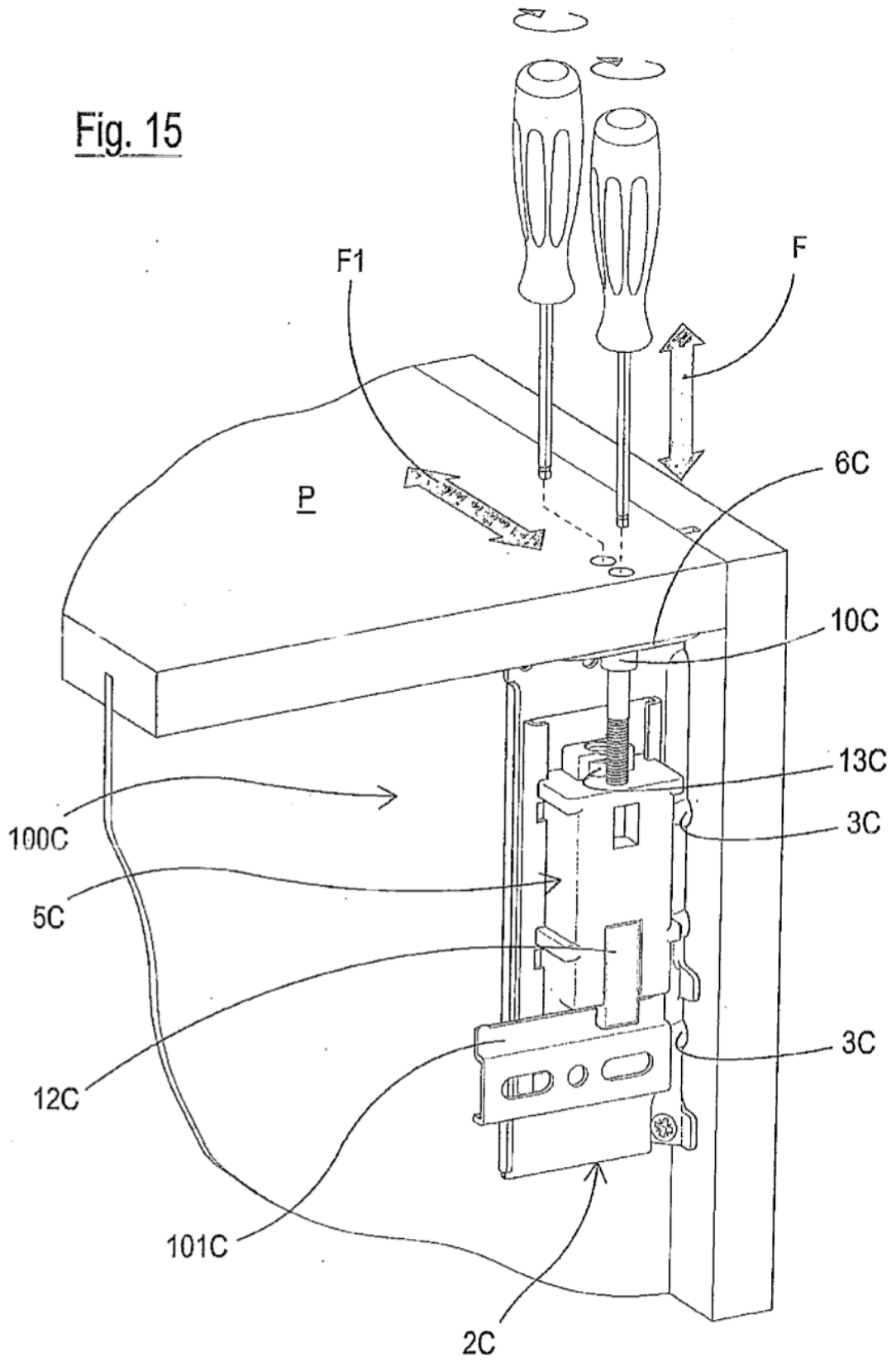


Fig. 16

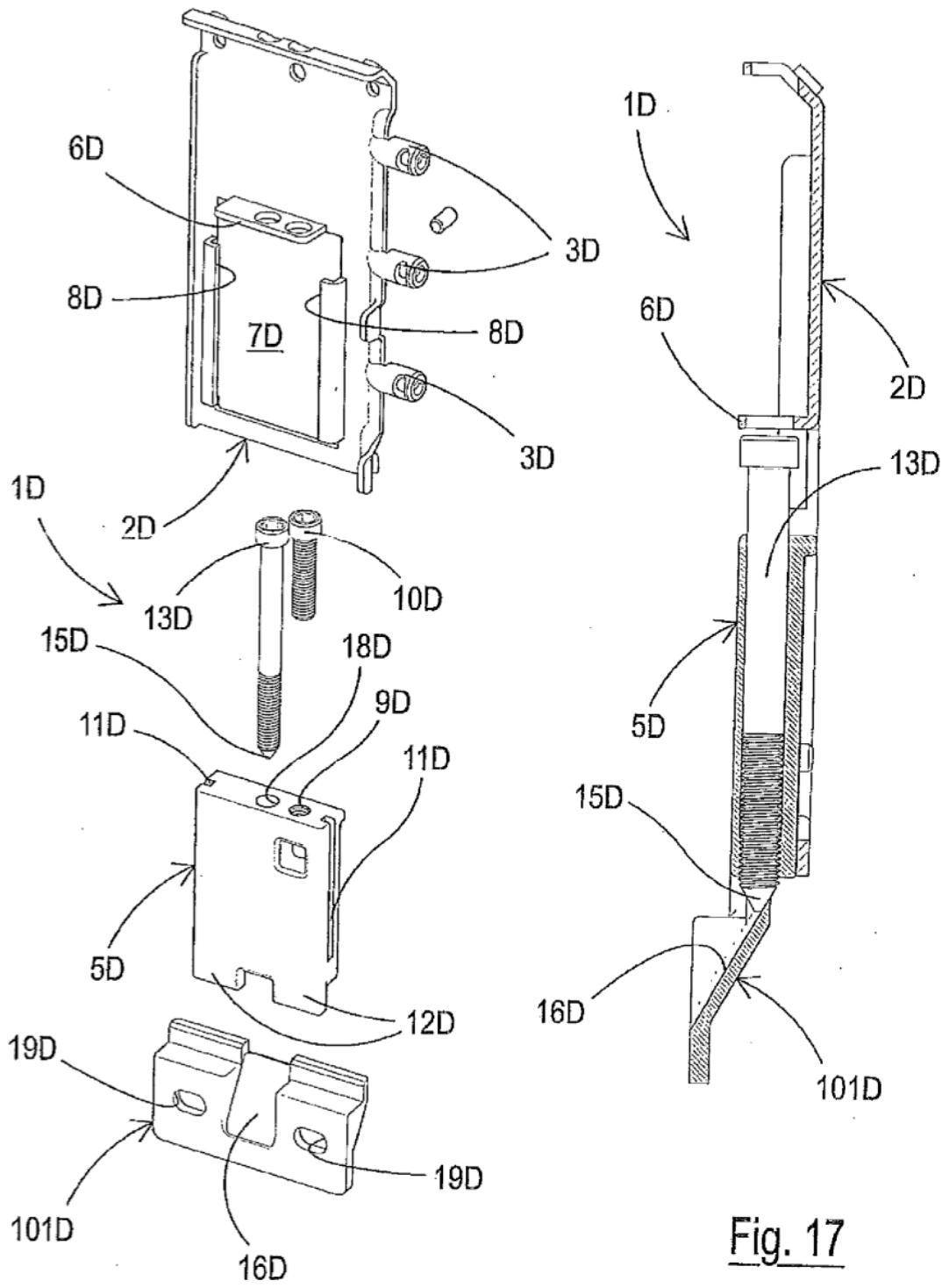


Fig. 17

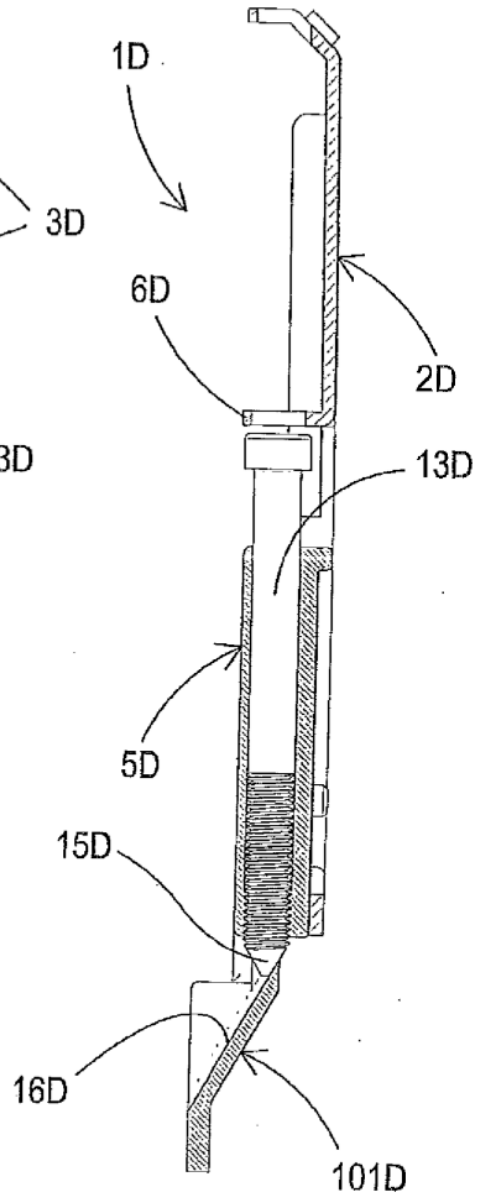


Fig. 18

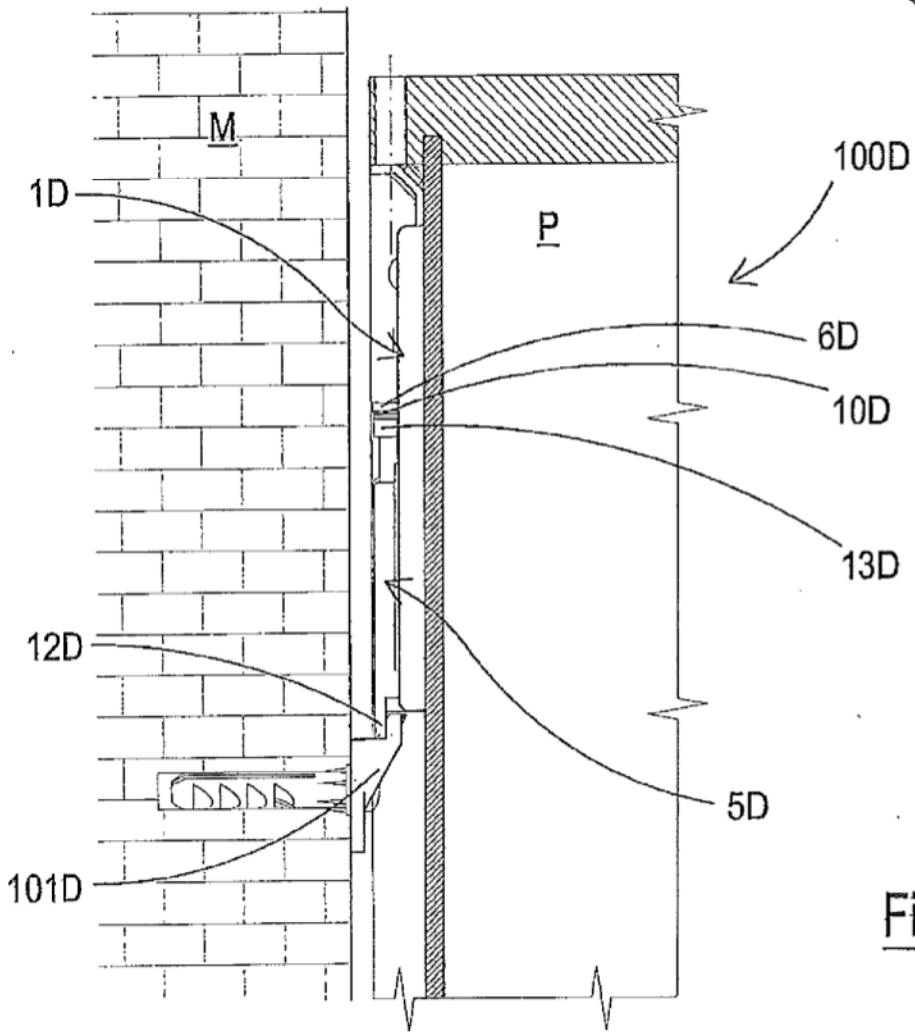
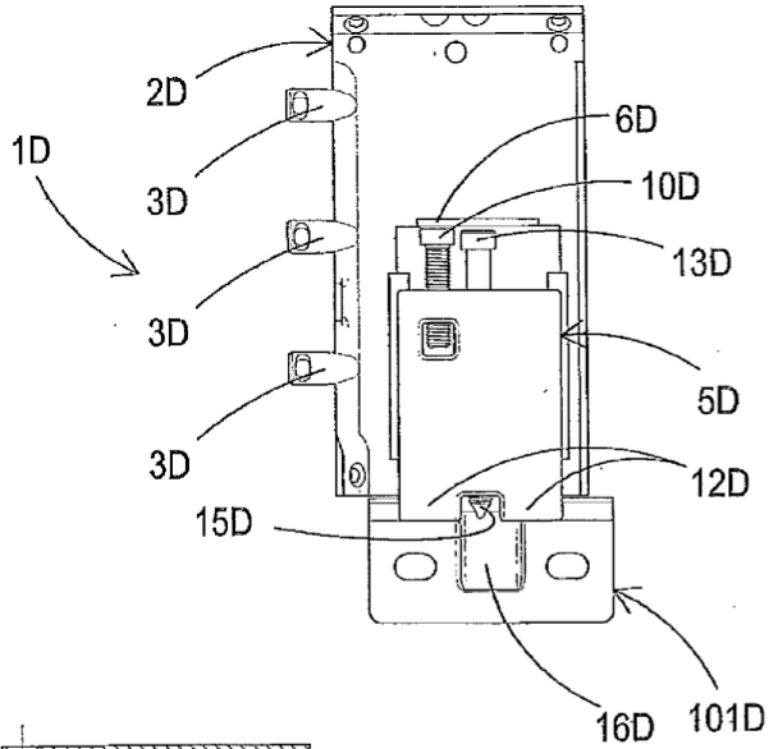


Fig. 19

Fig. 20

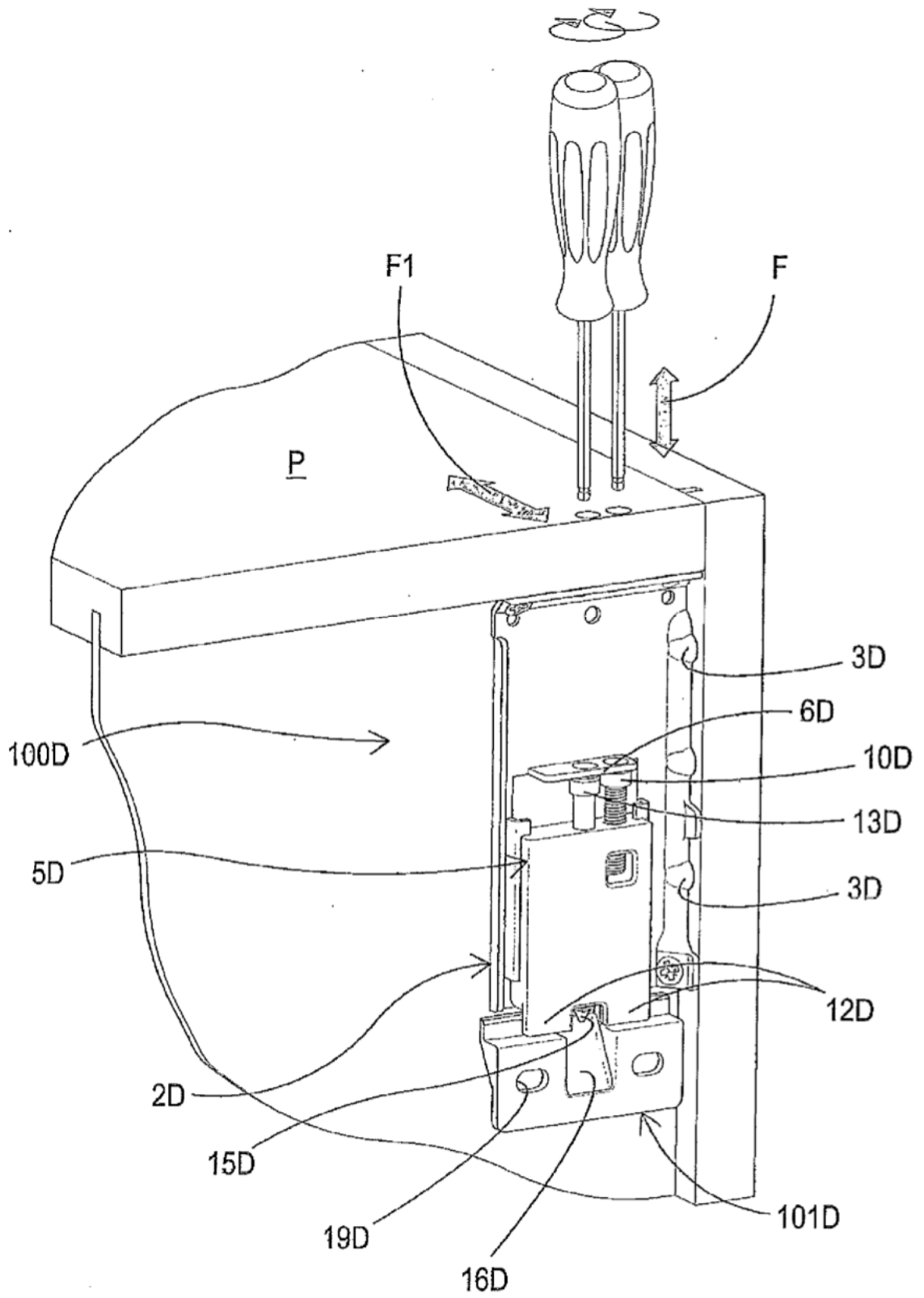


Fig. 22

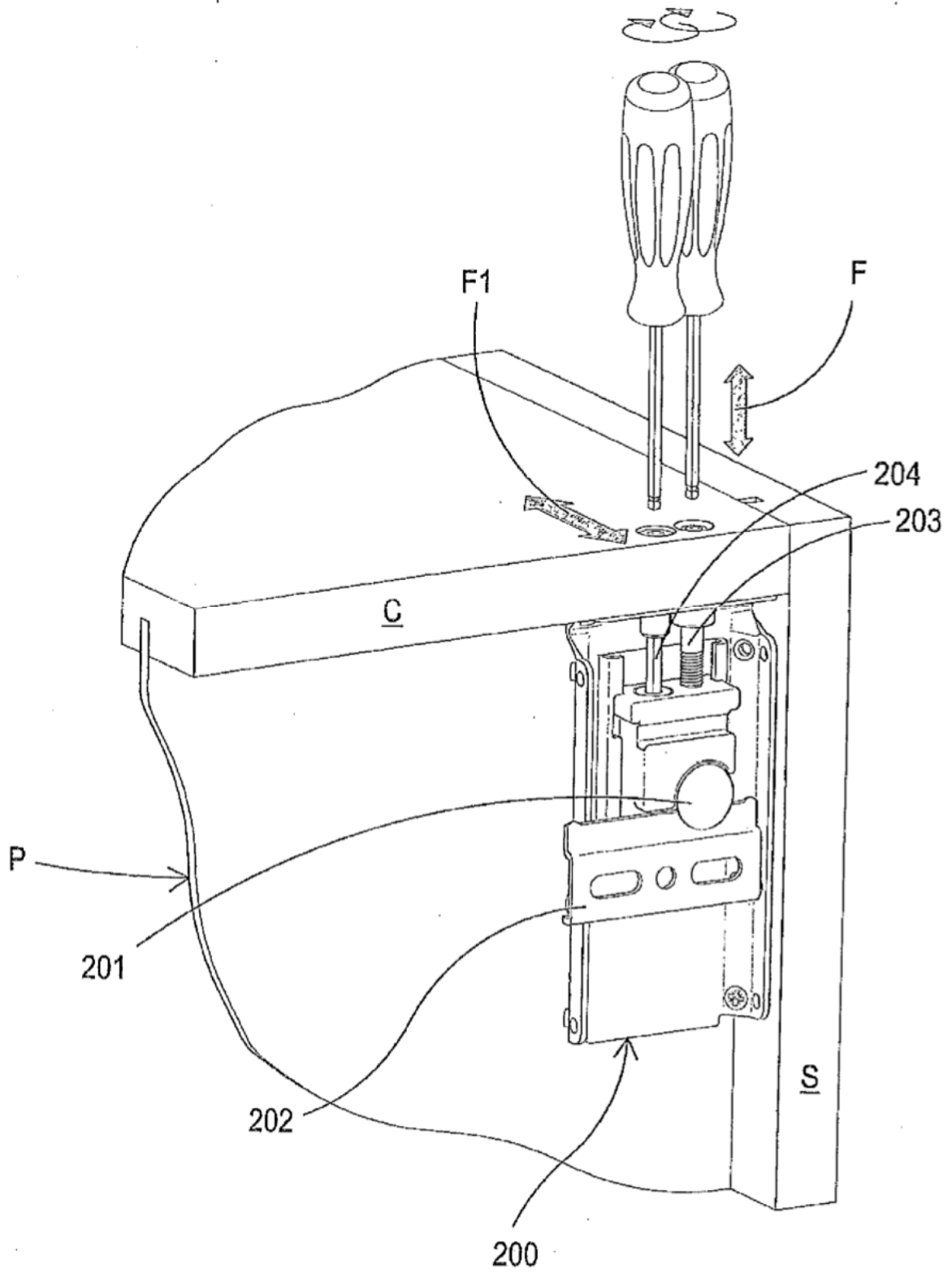


Fig. 23

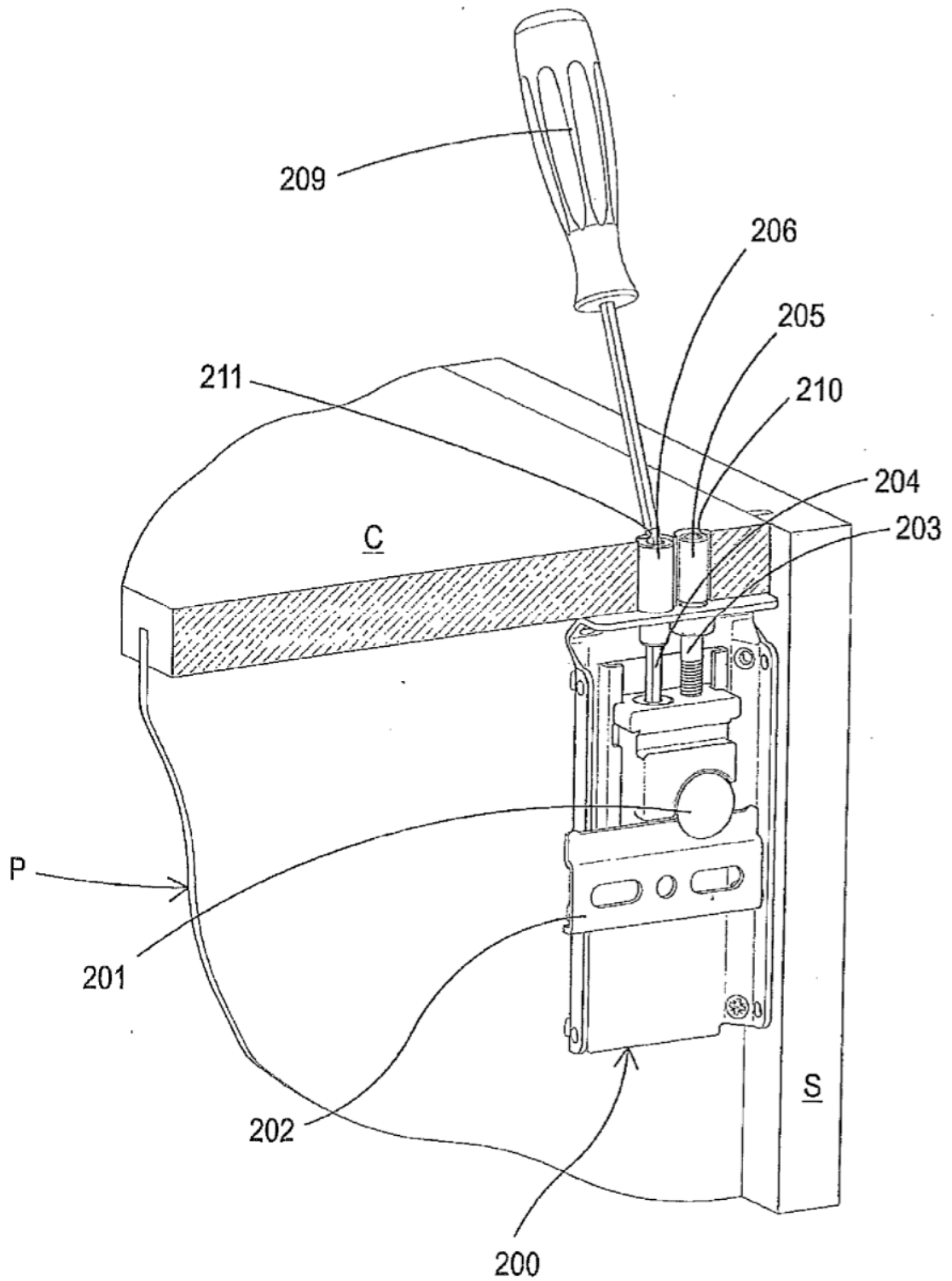


Fig. 21

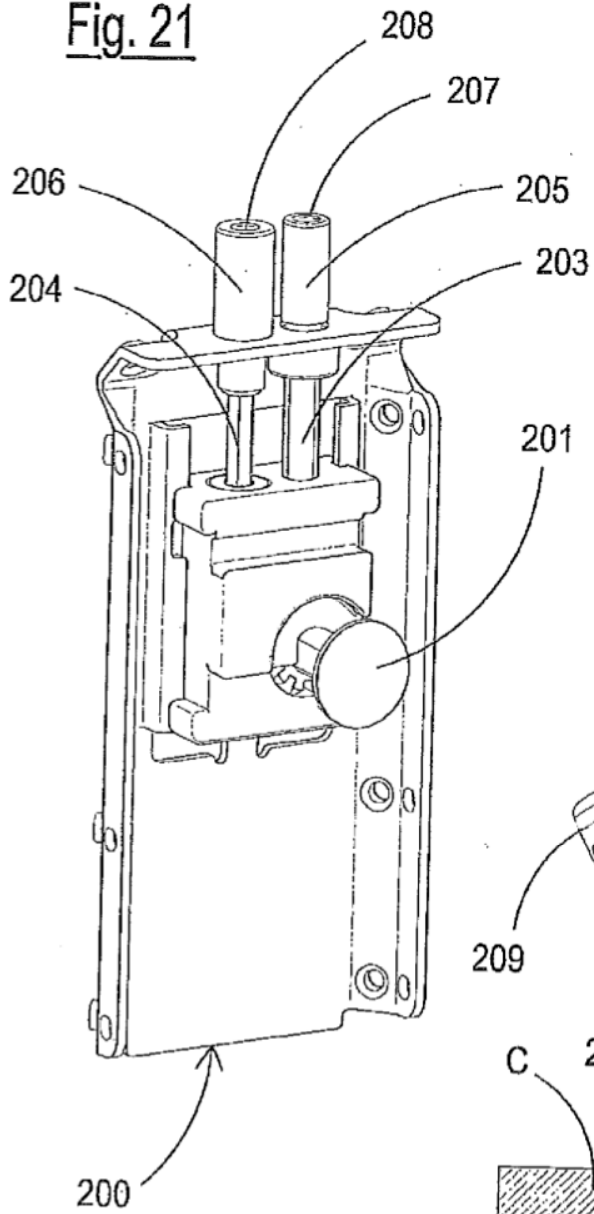


Fig. 24

